

## Napędy do bram przesuwnych

FA01955-PL

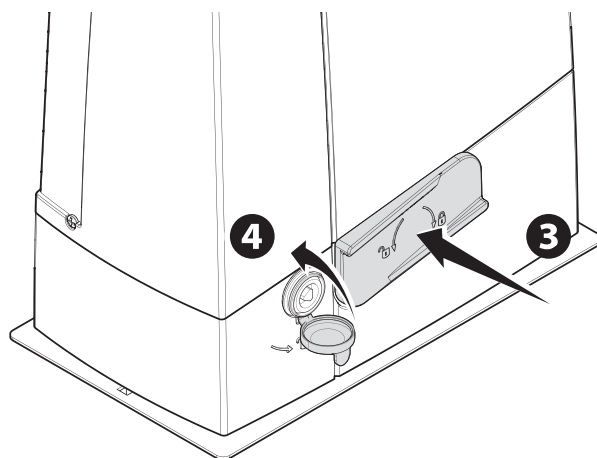
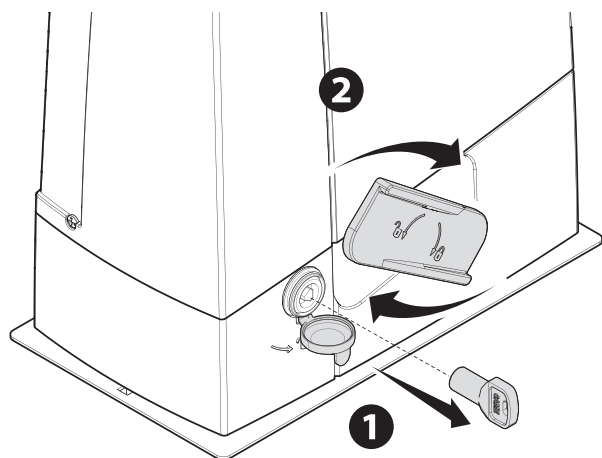
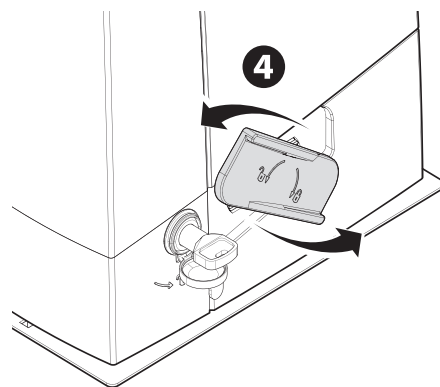
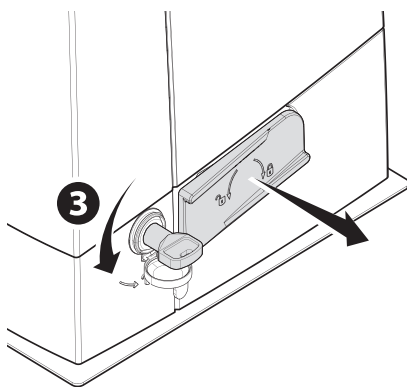
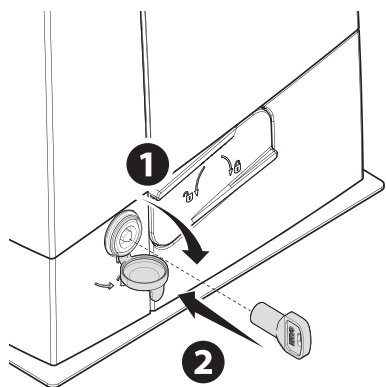
CE

EAC



**BXV04AGE BXV06AGE BXV10AGE**  
**BXV04AGM BXV06AGM BXV10AGM**

INSTRUKCJA INSTALACJI



**⚠ Ważne instrukcje dotyczące bezpieczeństwa.**

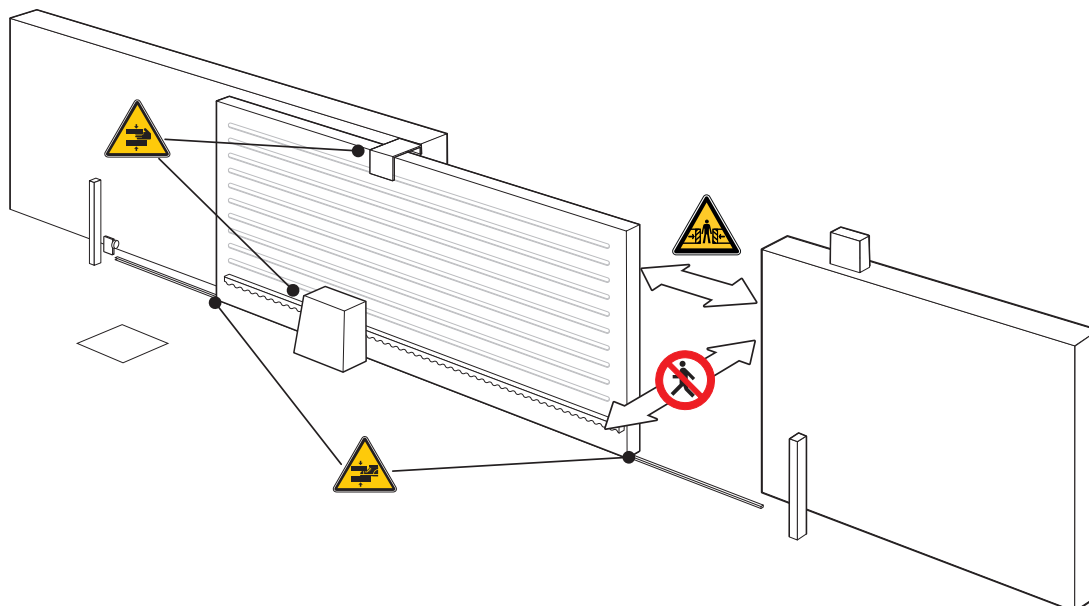
**⚠ Postępować zgodnie z wszystkimi instrukcjami, ponieważ nieprawidłowo przeprowadzona instalacja może prowadzić do poważnych obrażeń.**

**⚠ Przed przystąpieniem do dalszych działań, należy przeczytać również ostrzeżenia ogólne kierowane do użytkownika.**

Urządzenie wykorzystywać wyłącznie do celu, do jakiego zostało jednoznacznie przeznaczone; wszelkie inne użycie jest uważane za niebezpieczne. • Producent nie ponosi odpowiedzialności za ewentualne szkody spowodowane błędnym, niewłaściwym lub nieracjonalnym użytkowaniem. • Produkt omawiany w niniejszej instrukcji jest, zgodnie z Dyrektywą Maszynową 2006/42/WE, maszyną nieukończoną. • Maszyna nieukończona oznacza zespół elementów, który jest prawie maszyną, ale nie może samodzielnie służyć do konkretnego zastosowania. • Jedynym przeznaczeniem maszyny nieukończonej jest włączenie do innej maszyny lub maszyny nieukończonej lub wyposażenia bądź połączenie z nimi, co pozwala stworzyć maszynę, do której ma zastosowanie Dyrektywa Maszynowa 2006/42/WE. • Montaż końcowy musi zostać przeprowadzony zgodnie z Dyrektywą maszynową 2006/42/WE oraz obowiązującymi normami europejskimi. • Producent zrzeka się wszelkiej odpowiedzialności związanej ze stosowaniem nieoryginalnych produktów; oznacza to także wygaśnięcie gwarancji. • Wszystkie czynności wymienione w niniejszej instrukcji mogą być przeprowadzane wyłącznie przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników oraz w pełnej zgodności z obowiązującymi przepisami. • Przygotowanie przewodów, montaż, podłączenie i testowanie musi być przeprowadzone zgodnie z zasadami poprawnego i bezpiecznego wykonywania prac technicznych oraz obowiązującymi przepisami. • Podczas każdego etapu montażu upewniać się, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu. • Sprawdzić, czy podany zakres temperatur jest odpowiedni dla danego miejsca instalacji. • Nie instalować w miejscach, które są usytuowane na pochylonym podłożu (nachylonych względem poziomu). • Nie montować napędu na elementach, które mogłyby się zgiąć pod jego ciężarem. Jeśli jest to konieczne, należy odpowiednio wzmocnić punkty mocowania. • Upewnić się, że w miejscu instalacji produkt nie jest narażony na zmoczenie bezpośrednimi strumieniami wody (spryskiwacze, myjki ciśnieniowe itd.). • Zgodnie z normami technicznymi dotyczącymi montażu, należy wyposażyć sieć zasilania w odpowiedni wyłącznik wielobiegunowy, który umożliwi całkowite odłączenie zasilania w warunkach III kategorii przepięcia. • Odpowiednio ograniczyć cały obszar, aby uniemożliwić dostęp osób nieupoważnionych, zwłaszcza osób niepełnoletnich i dzieci. • W przypadku ręcznego przemieszczania wyznaczyć jedną osobę na każde 20 kg podnoszonego ładunku; w przypadku przemieszczania innego niż ręczne zastosować odpowiednie urządzenia podnośnikowe i zabezpieczenia. • Zaleca się stosowanie odpowiednich zabezpieczeń w celu uniknięcia ewentualnych zagrożeń mechanicznych wynikających z obecności osób w zasięgu działania napędu. • Przewody elektryczne należy poprowadzić w odpowiednich rurach osłonowych, kanałach kablowych oraz przez przepusty kablowe w celu zapewnienia odpowiedniej ochrony przed uszkodzeniami mechanicznymi. • Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator). • Przed przystąpieniem do instalacji należy sprawdzić, czy sterowana część jest w dobrym stanie technicznym oraz czy prawidłowo się otwiera i zamyka. • Produkt nie może być używany do automatyzacji części sterowanej wyposażonej w furtkę dla pieszych, chyba że napęd może być aktywowany tylko w przypadku furtki znajdującej się w pozycji bezpieczeństwa. • Upewnić się, że zapobieżono możliwości uwięzienia pomiędzy częścią sterowaną a sąsiadującymi z nią elementami stałymi w wyniku ruchu części sterowanej. • Zapewnić dodatkową ochronę, aby zapobiec zmiążdżeniu palców pomiędzy kołem zębatym a zębatką. • Wszystkie stałe elementy sterownicze muszą być dobrze widoczne po zakończeniu montażu i znajdować się w takim położeniu, które umożliwi ich obsługę i jednoczesną bezpośrednią obserwację sterowanej części przy zachowaniu bezpiecznej odległości od części w ruchu. Jeśli element sterowniczy wymaga podtrzymywania, należy go zainstalować na minimalnej wysokości 1,5 m od podłoża i zadbać, aby nie był dostępny dla osób postronnych. • W przypadku pracy w trybie wymagającym podtrzymywania elementu sterowniczego, zapewnić w systemie przycisk STOP, umożliwiający odłączenie głównego zasilania napędu w celu zablokowania ruchu części prowadzonej. • W pobliżu mechanizmu wysprzęglania ręcznego umieścić na stałe etykietę (jeśli nie jest już ona założona) objaśniającą sposób jego obsługi. • Upewnić się, że napęd została odpowiednio wyregulowany, a urządzenia zabezpieczające i system ręcznego wysprzęglania działają poprawnie. • Przed przekazaniem urządzenia użytkownikowi sprawdzić zgodność systemu z normami zharmonizowanymi oraz z zasadniczymi wymaganiami Dyrektywy Maszynowej 2006/42/WE. • Umieścić w dobrze widocznym miejscu piktogramy ostrzegające przed potencjalnym ryzykiem resztkowym i zapoznać z nimi użytkownika końcowego. • Umieścić tabliczkę identyfikacyjną urządzenia w dobrze widocznym miejscu po zakończeniu montażu. • Uszkodzony przewód zasilający musi być wymieniony przez producenta, autoryzowany serwis techniczny lub odpowiednio wykwalifikowanego pracownika, co pozwoli uniknąć zaistnienia jakiegokolwiek niebezpiecznej sytuacji. • Przechowywać niniejszą instrukcję wraz z dokumentacją techniczną oraz instrukcjami innych urządzeń wykorzystanych do realizacji systemu automatyki. • Zaleca się, aby wszystkie instrukcje obsługi produktów wchodzących w skład maszyny finalnej zostały przekazane użytkownikowi końcowemu. • Produkt w oryginalnym opakowaniu producenta może być transportowany wyłącznie w zamkniętych przestrzeniach (wagony kolejowe, kontenery, pojazdy zamknięte). • W przypadku wadliwego działania produktu należy zaprzestać jego używania i skontaktować się z działem obsługi klienta pod adresem <https://www.came.com/global/en/contact-us> lub pod numerem telefonu podanym na stronie internetowej.

 Data produkcji jest podana w numerze partii produkcyjnej wydrukowanym na etykiecie produktu. W razie potrzeby prosimy o kontakt z nami pod adresem <https://www.came.com/global/en/contact-us>.

 Ogólne warunki sprzedaży można znaleźć w oficjalnych cennikach Came.



Zakaz przechodzenia podczas manewru.



Niebezpieczeństwo zmiżdżenia.



Ryzyko pochwycenia rąk.



Ryzyko pochwycenia stóp.

## WYCOFANIE Z UŻYTKU I UTYLIZACJA

CAME S.p.A. wprowadziła w swoich zakładach certyfikowany System Zarządzania Środowiskowego, zgodnie z normą UNI EN ISO 14001, w celu zagwarantowania poszanowania i ochrony środowiska. Prosimy o kontynuowanie prac związanych z ochroną środowiska, które CAME uważa za jeden z fundamentów rozwoju swoich strategii operacyjnych i rynkowych, poprzez zwykłe przestrzeganie krótkich wskazówek dotyczących utylizacji:

### UTYLIZACJA OPAKOWANIA

Elementy opakowania (karton, plastik itd.) są traktowane jak stałe odpady komunalne i mogą być utylizowane bez żadnych trudności przy zastosowaniu selektywnej zbiórki do recyklingu.

Przed przystąpieniem do dalszych działań, zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu montażu urządzenia.

**NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!**

### UTYLIZACJA PRODUKTU

Nasze wyroby są wykonane z różnych materiałów. Większość z nich (aluminium, plastik, żelazo, kable elektryczne) jest traktowana jak stałe odpady komunalne. Po selektywnej zbiórce mogą zostać przekazane do wyznaczonego punktu do celu ponownego przetworzenia.

Inne elementy (płytki elektroniczne, baterie nadajnika itp.) mogą natomiast zawierać substancje zanieczyszczające.

W związku z tym muszą one zostać wyjęte i przekazane przedsiębiorstwom upoważnionym do ich zbiórki i utylizacji.

Przed przystąpieniem do prac zaleca się sprawdzenie szczegółowych przepisów obowiązujących w miejscu utylizacji.

**NIE PORZUCAĆ W ŚRODOWISKU!**

### Legenda

 Ten symbol oznacza części instrukcji, które należy uważnie przeczytać.

 Ten symbol oznacza części instrukcji dotyczące bezpieczeństwa.

 Ten symbol oznacza uwagi, które należy przekazać użytkownikowi.

 Wszystkie wymiary są podane w milimetrach, o ile nie określono inaczej.

### Opis

#### 801MS-0570

Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralę BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 400 kg i długości do 14 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

#### 801MS-0580

Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralę BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 600 kg i długości do 18 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

#### 801MS-0590

Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, magistralę BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 1000 kg i długości do 20 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

#### 801MS-0650

Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, magnetyczne wyłączniki krańcowe, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 400 kg i długości do 14 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

#### 801MS-0660


Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, magnetyczne wyłączniki krańcowe, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 600 kg i długości do 18 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

#### 801MS-0670

Napęd z silnikiem 24 V, wyposażony w płytę elektroniczną z wyświetlaczem, Adaptive Speed & Torque Technology, BUS CXN, wyjście drugiego styku B1-B2, magnetyczne wyłączniki krańcowe, wbudowany dekodery radiowy, urządzenie do kontroli ruchu i wykrywania przeszkód, przeznaczony do bram o wadze do 1000 kg i długości do 20 m. Pokrywa kolor szary RAL7024.

### Przeznaczenie


Seria BXV to najnowocześniejsze rozwiązanie 24V przeznaczone do bram przesuwnych w domach prywatnych i kompleksach mieszkaniowych. Wyposażony w enkoder do precyzyjnego sterowania, napęd BXV zapewnia niezawodną i wydajną pracę. Oferuje możliwość montażu magnetycznych wyłączników krańcowych i grzałki w celu zwiększenia zdolności adaptacji. Zintegrowana płyta sterująca obejmuje listwy zaciskowe, 7-segmentowy wyświetlacz i pamięć do 250 użytkowników. Wyposażony w technologię CAMEConnect, oferuje cyfrowe zarządzanie zdalnie za pośrednictwem bramki sieciowej lub lokalnie za pośrednictwem CAME KEY. Dostępne są również wersje szybkie o maksymalnej prędkości 22 m/min.

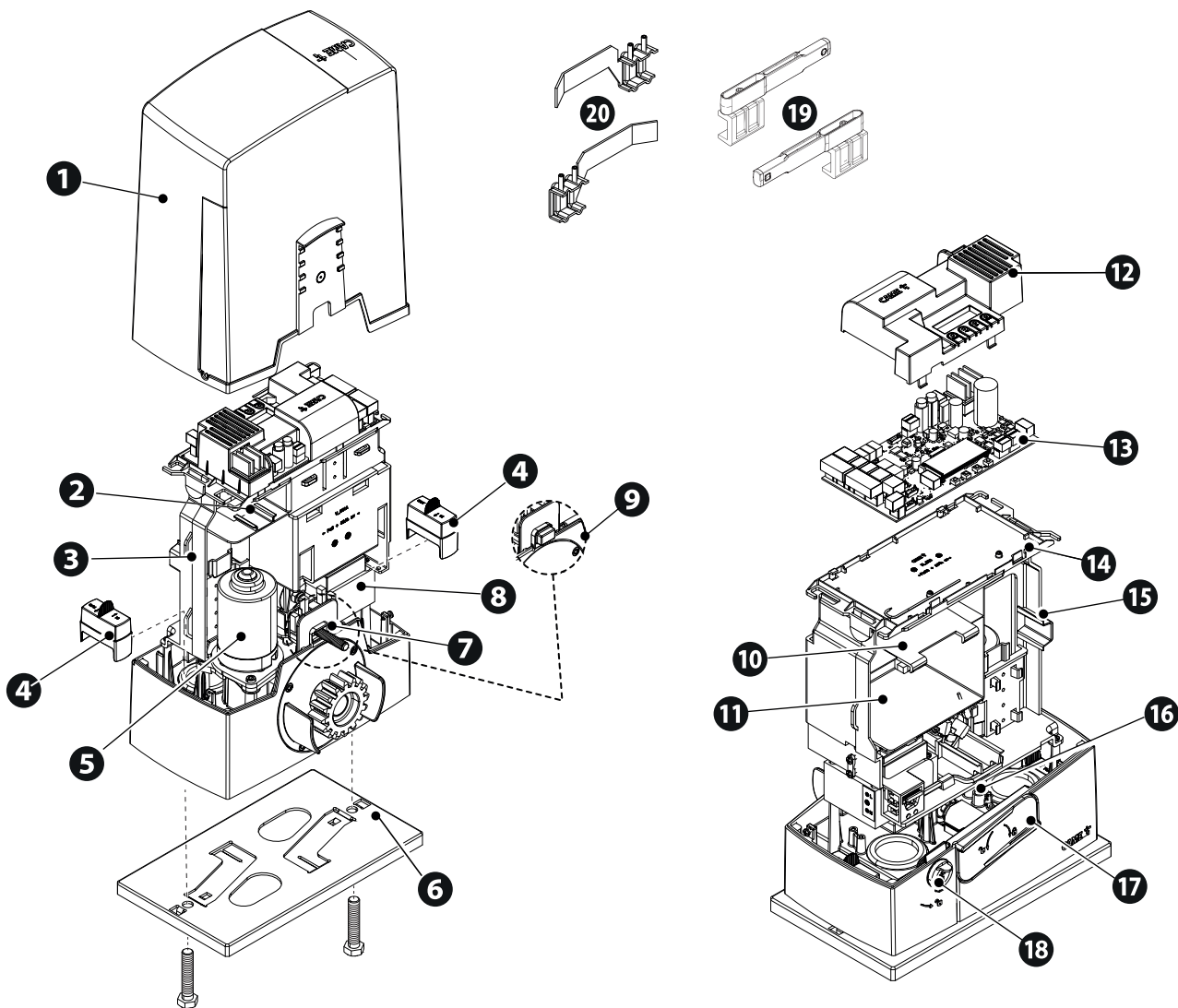
 Montaż i użytkowanie niezgodne z zalecanymi w niniejszej instrukcji są uznawane za zabronione.

### Napęd

- 1 Pokrywa
- 2 Obsada do karty RLB
- 3 Wspornik podstawy dla płyty sterującej
- 4 Pokrywa śruby mocującej
- 5 Motoreduktor
- 6 Płyta mocująca
- 7 Mechaniczny wyłącznik krańcowy (BXV04AGE - BXV06AGE - BXV10AGE)
- 8 Transformator
- 9 Magnetyczny wyłącznik krańcowy (BXV04AGM - BXV06AGM - BXV10AGM)
- 10 Oprawa dla czujników SMA

- 11 Gniazdo na 2 baterie awaryjne
- 12 Pokrywa zabezpieczająca płytę
- 13 Płyta elektroniczna
- 14 Suport do płyty elektronicznej
- 15 Gniazdo modułu RGSM001/S lub RSLV001
- 16 Gniazdo termostatu z wkładem
- 17 Dźwignia wysprężająca
- 18 Zamek
- 19 Łopatkę do magnetycznego wyłącznika krańcowego (BXV04AGM - BXV06AGM - BXV10AGM)
- 20 Łopatkę do mechanicznego wyłącznika krańcowego (BXV04AGE - BXV06AGE - BXV10AGE)

 Stosować wyłącznie baterie awaryjne 12V – 5 Ah o wymiarach: 90x70x101 mm każda.



## Płyta elektroniczna

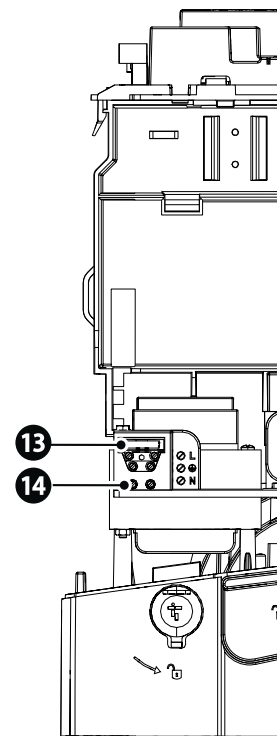
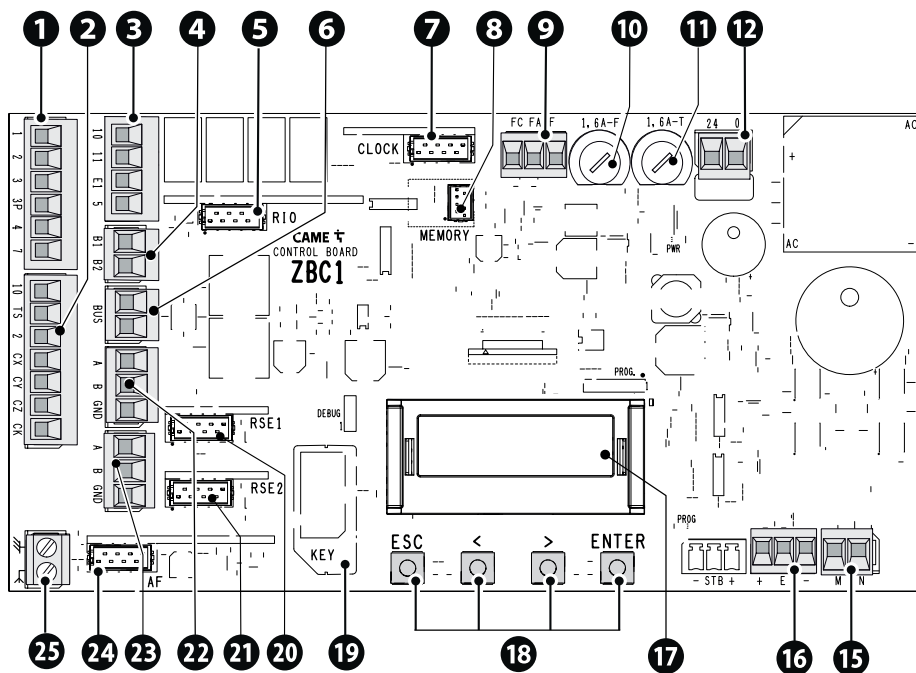
Funkcje na stykach wejściowych i wyjściowych, regulacje czasów i zarządzanie użytkownikami są ustawiane i wyświetlane na wyświetlaczu.

Wszystkie obwody są chronione przez bezpieczniki szybkie.

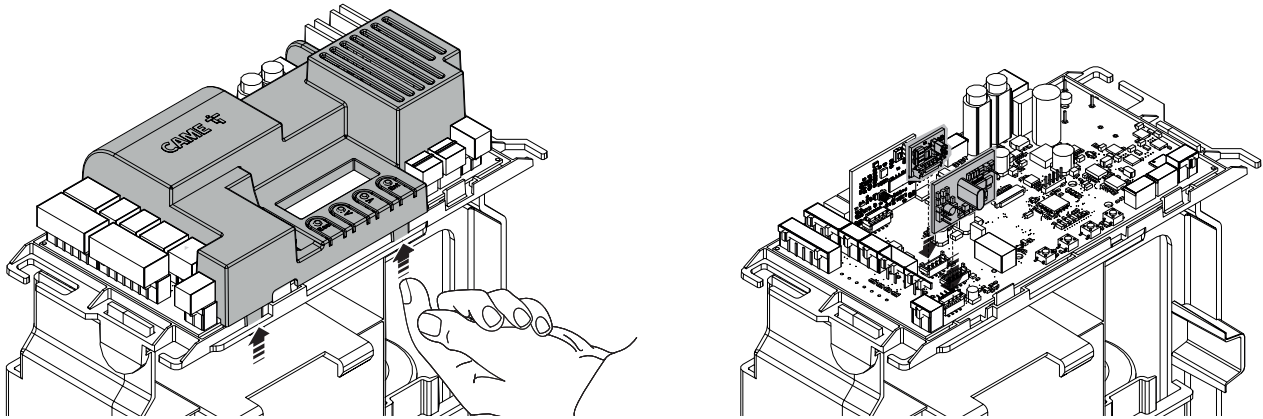
Aby zapewnić prawidłowe funkcjonowanie, przed wpięciem jakiegokolwiek płytki, KONIECZNE JEST ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO i ewentualnych baterii.

Przed rozpoczęciem prac na panelu sterowania należy odłączyć napięcie sieciowe oraz ewentualne baterie.

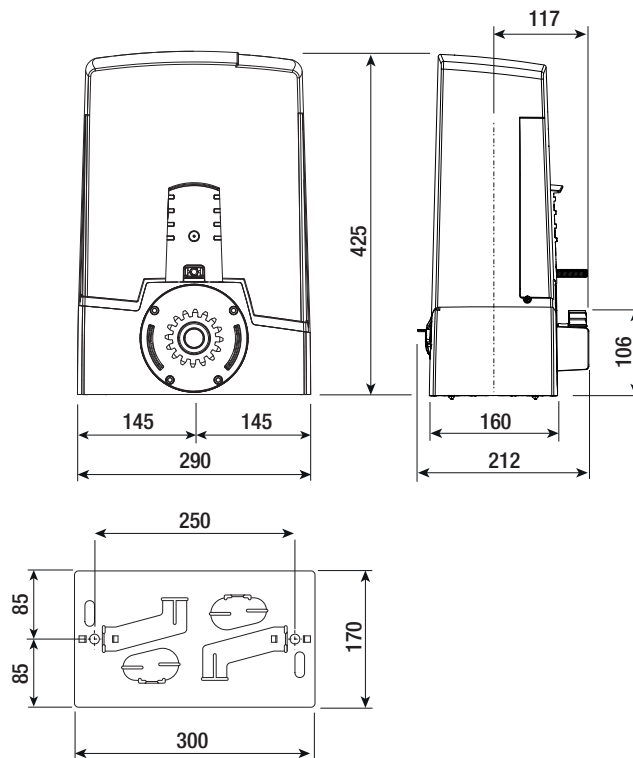
- |  |   |
|--|---|
| <ul style="list-style-type: none"> <li>❶ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń sterowniczych</li> <li>❷ Tabliczka zaciskowa do podłączenia urządzeń zabezpieczających</li> <li>❸ Listwa zaciskowa do podłączenia urządzeń sygnalizacyjnych</li> <li>❹ Tabliczka zaciskowa do wyjścia B1-B2</li> <li>❺ Złącze modułu RIOCN8WS</li> <li>❻ Listwa zaciskowa do akcesoriów magistrali</li> <li>❼ Złącze do karty CLOCK</li> <li>❽ Gniazdo karty Memory Roll</li> <li>❾ Tabliczka zaciskowa do podłączenia ograniczników krańcowych</li> <li>❿ Bezpiecznik akcesoriów</li> <li>⓫ Bezpiecznik płyty elektronicznej</li> <li>⓬ Zaciski do zasilania płyty elektronicznej</li> <li>⓭ Bezpiecznik sieciowy</li> </ul> | <ul style="list-style-type: none"> <li>⓮ Zaciski do podłączenia zasilania</li> <li>⓯ Listwa zaciskowa do podłączenia motoreduktora</li> <li>⓰ Listwa zaciskowa do podłączenia enkodera</li> <li>⓱ Wyświetlacz</li> <li>⓲ Przyciski do programowania</li> <li>⓳ Gniazdo CAME KEY</li> <li>⓴ Łącznik RSE_1 do karty RSE</li> <li>⓵ Łącznik RSE_2 do karty RSE</li> <li>⓶ Tabliczka zaciskowa przypisana do łącznika RSE_1 do podłączenia sprzężonego lub CRP</li> <li>⓷ Listwa zaciskowa podłączona do złącza RSE_2 do łączenia CRP, karty IO 485 lub interfejsu Modbus RTU</li> <li>⓸ Gniazdo wpinanej karty częstotliwości radiowych (AF)</li> <li>⓹ Zaciski do podłączenia anteny</li> </ul> |
|--|---|



 Aby móc wprowadzić wpinane karty do przeznaczonych na nie gniazd, należy zdjąć pokrywę zabezpieczającą płytę.



## Wymiary



## Zakres zastosowania

MODELE	BXV04AGE	BXV06AGE	BXV10AGE	BXV04AGM	BXV06AGM	BXV10AGM
Maksymalna długość skrzydła (m)	14	18	20	14	18	20
Maksymalna waga skrzydła (kg)	400	600	1000	400	600	1000

## Tabela bezpieczników

MODELE	BXV04AGE	BXV06AGE	BXV10AGE	BXV04AGM	BXV06AGM	BXV10AGM
Bezpiecznik sieciowy	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F
Bezpiecznik płyty	1,6 A-T	1,6 A-T	1,6 A-T	1,6 A-T	1,6 A-T	1,6 A-T
Bezpiecznik akcesoriów	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F	1,6 A-F



## Dane techniczne

MODELE	BXV04AGE	BXV06AGE	BXV10AGE	BXV04AGM	BXV06AGM	BXV10AGM
Zasilanie (V – 50/60 Hz)	230 AC	230 AC	230 AC	230 AC	230 AC	230 AC
Zasilanie silnika (V)	24 DC	24 DC	24 DC	24 DC	24 DC	24 DC
Zużycie w trybie czuwania (W)	5,5	5,5	5,5	5,5	5,5	5,5
Moc (W)	170	270	400	170	270	400
Maksymalny pobór prądu (A)	7	11	16	7	11	16
Kolor	RAL 7024	RAL 7024	RAL 7024	RAL 7024	RAL 7024	RAL 7024
Siła ciągu (N)	350	600	1000	350	600	1000
Maksymalna prędkość ruchu (m/min)	12	12	11	12	12	11
Cykle/godzinę	PRACA CIĄGŁA	PRACA CIĄGŁA	PRACA CIĄGŁA	PRACA CIĄGŁA	PRACA CIĄGŁA	PRACA CIĄGŁA
Poziom ciśnienia akustycznego (dB A)	≤ 70	≤ 70	≤ 70	≤ 70	≤ 70	≤ 70
Płyta elektroniczna	ZBC1	ZBC1	ZBC1	ZBC1	ZBC1	ZBC1
Moduł koła zębatego	4	4	4	4	4	4
Przełożenie	50	50	40	50	50	40
Rodzaj wyłącznika krańcowego	MECHANICZNY	MECHANICZNY	MECHANICZNY	MAGNETYCZNY	MAGNETYCZNY	MAGNETYCZNY
Stopień ochrony (IP)	54	54	54	54	54	54
Klasa izolacji	I	I	I	I	I	I
Waga (kg)	10	10	10	10	10	10
Średnia żywotność (Cykle)**	150000	150000	150000	150000	150000	150000

(\*) Przed instalacją, umieścić produkt w temperaturze pokojowej, jeśli było on przechowywany lub transportowany w bardzo niskich lub bardzo wysokich temperaturach.

(\*\*) Podaną średnią żywotność produktu należy rozumieć jako wyłącznie orientacyjną i oszacowaną z uwzględnieniem normalnych warunków użytkowania oraz prawidłowego montażu i konserwacji produktu zgodnie ze wskazaniami instrukcji technicznej CAME. Na wspomniany okres żywotności wpływają również inne czynniki, nawet dość znacznie, na przykład warunki klimatyczne i środowiskowe, ale nie tylko (jeśli jest dostępna, zapoznać się z tabelą MCBF). Średniej żywotności produktu nie należy mylić z gwarancją na produkt.

## Typy przewodów i minimalne grubości

Długość przewodu (m)	do 20	od 20 do 30
Zasilanie 230 V AC	3G × 1,5 mm <sup>2</sup>	3G × 2,5 mm <sup>2</sup>
Lampa ostrzegawcza 24 V AC/DC	2 × 1 mm <sup>2</sup>	2 × 1 mm <sup>2</sup>
Fotokomórki nadajń.	2 × 0,5 mm <sup>2</sup>	2 × 0,5 mm <sup>2</sup>
Fotokomórki odb.	4 × 0,5 mm <sup>2</sup>	4 × 0,5 mm <sup>2</sup>
Urządzenia sterujące	*nr × 0,5 mm <sup>2</sup>	*nr × 0,5 mm <sup>2</sup>

\*nr = patrz instrukcje montażu produktu - Uwaga: przekrój przewodu jest przybliżony, ponieważ zmienia się w zależności od mocy silnika i długości przewodu.

📖 W przypadku zasilania 230 V i użytku na zewnątrz budynków stosować przewody typu H05RN-F zgodne z normą 60245 IEC 57 (IEC), natomiast wewnątrz budynków stosować przewody typu H05VV-F zgodne z normą 60227 IEC 53 (IEC). Do zasilania do 48 V mogą być używane przewody typu FROR 20-22 II zgodne z normą EN 50267-2-1 (IEC).

📖 Do podłączenia anteny wykorzystać kabel typu RG58 (zalecana długość do 5 m).

📖 Do połączenia sprzężonego i CRP zastosować kabel typu UTP CAT5 (do 1000 m).

📖 Jeżeli długość przewodów różni się od wartości podanych w tabeli, należy określić ich średnicę na podstawie rzeczywistego poboru prądu podłączonych urządzeń oraz zgodnie z zaleceniami normy IEC EN 60204-1.

📖 W przypadku połączeń przewidujących kilka urządzeń na tej samej linii (sekwencyjnych) parametry określone w tabeli muszą zostać zmodyfikowane w zależności od rzeczywistych wartości poboru prądu i odległości. W przypadku połączenia produktów nieujętych w niniejszej instrukcji należy posłużyć się załączoną do nich dokumentacją techniczną.

## Tabela kabli do magistrali

📖 Zaleca się stosowanie kabla FROR 2x1mm<sup>2</sup> o maksymalnej długości 50 m od płyty elektronicznej.

Długość pojedynczego odgałęzienia (m)	maks. 50 m
Przewód magistrali	2 × 1 mm <sup>2</sup>

📖 Łączna suma odgałęzień może wynosić maksymalnie 150 m.

📖 Przewód nie może być ekranowany.

## MONTAŻ

📖 Poniższe ilustracje są jedynie przykładowe, ponieważ wymiary i przestrzeń mocowania napędu oraz akcesoriów zmieniają się w zależności od strefy montażu. Wybór najbardziej odpowiedniego rozwiązania będzie zależał od instalatora systemu.

📖 Rysunki dotyczą napędu zainstalowanego po lewej stronie.

### Czynności wstępne

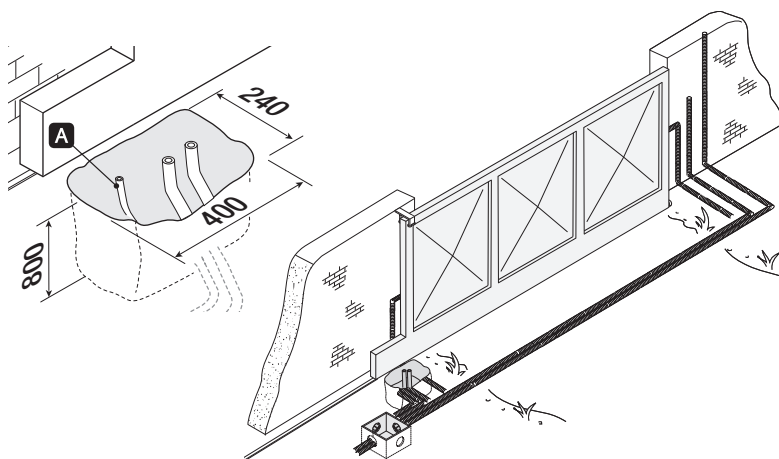
Przygotować wykop pod skrzynkę fundamentową.

Przygotować peszle niezbędne do wykonania połączeń przewodów wychodzących ze studzienki rozgałęźnej.

📖 W celu podłączenia motoreduktora i akcesoriów zaleca się stosować peszle o średnicy 40 mm.

📖 Przygotować peszel o średnicy  $\varnothing 20$  mm dla ewentualnego przeprowadzenia linki systemu wysprężalającej **A**

📖 Ich liczba jest uzależniona od rodzaju systemu i od przewidzianych akcesoriów.



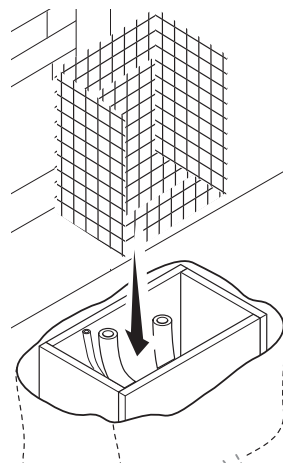
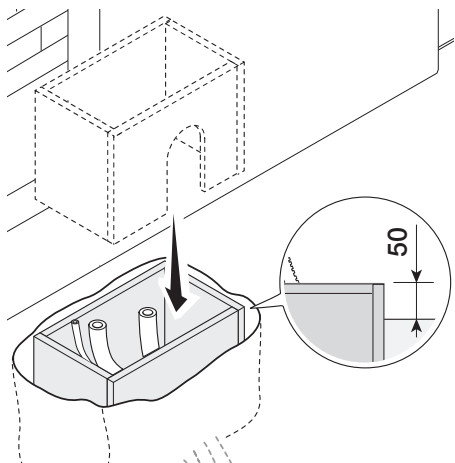
### Montaż płyty mocującej

Przygotować skrzynkę fundamentową o wymiarach większych niż wymiary płyty mocującej.

Włożyć skrzynkę do wykopu.

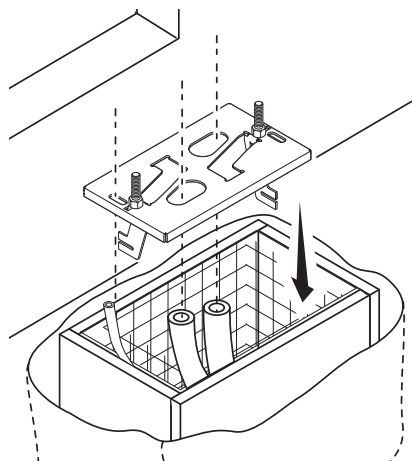
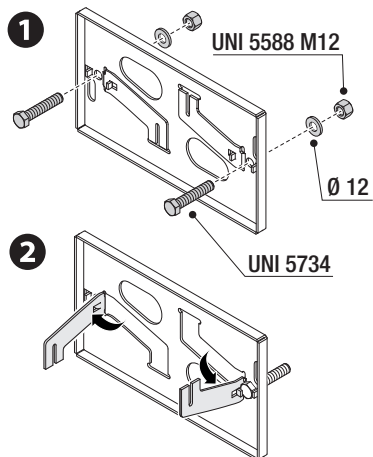
📖 Skrzynka musi wystawać o 50 mm nad poziom podłoża.

Wprowadzić żelazną kratę do skrzynki fundamentowej w celu uzbrojenia cementu.



Wprowadzić dostarczone śruby do płyty mocującej.  
Zablokować śruby za pomocą dostarczonych nakrętek.  
Za pomocą śrubokrętu wyciągnąć fabrycznie przygotowane kotwy.  
Wprowadzić płytę mocującą do żelaznej kraty.

 Rury muszą być przeprowadzone przez przeznaczone do tego otwory.




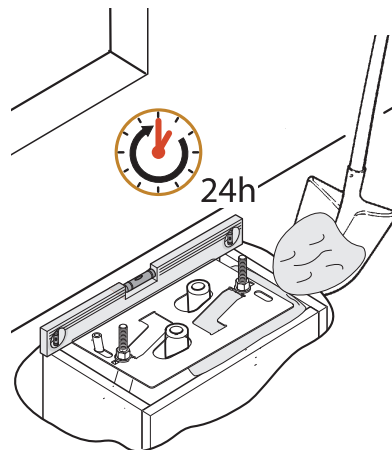
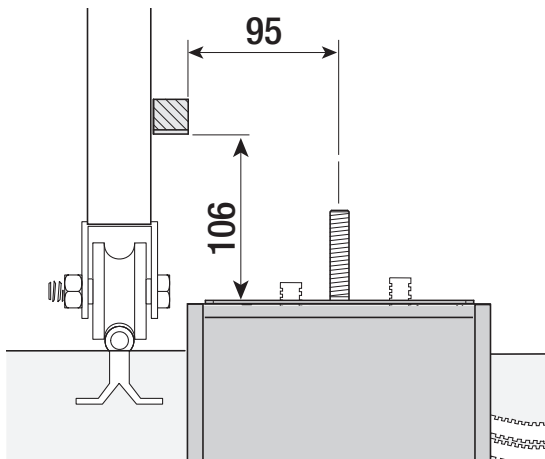
Ustawić płytę mocującą, zachowując wymiary wskazane na rysunku.

 Jeśli brama nie została wyposażona w zębatkę, przystąpić do montażu.

 Zapoznać się rozdziałem MOCOWANIE Zębatki.

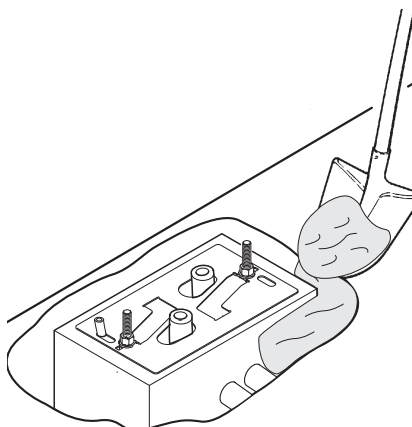
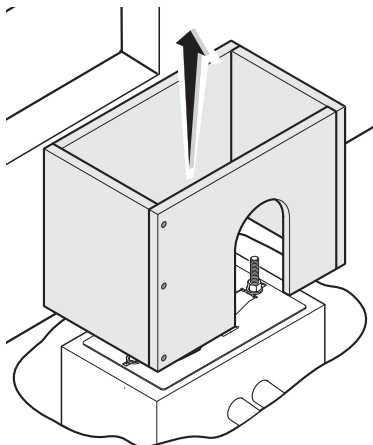
Wypełnić skrzynkę fundamentową cementem.

 Płyta musi być idealnie wypoziomowana, a gwinty śrub muszą być całkowicie na powierzchni.  
Odczekać przynajmniej 24 godziny na stwardnienie betonu.



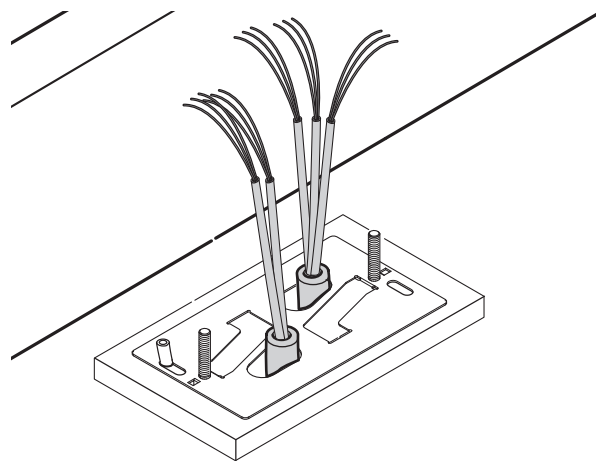
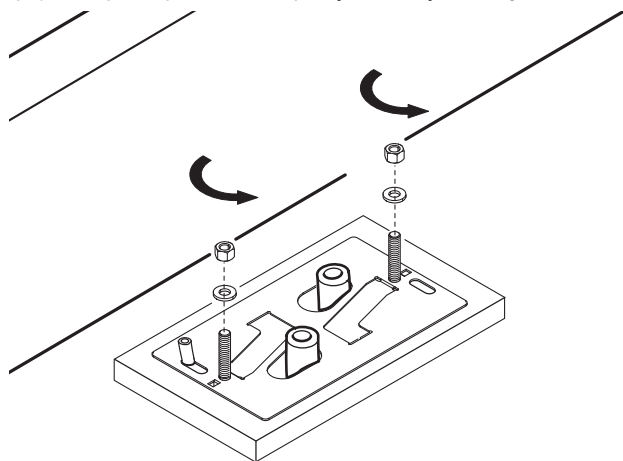
Wyjąć skrzynię fundamentową.

Wypełnić ziemią wykop wokół bloku betonowego.



Zdjąć nakrętki ze śrub.

Włożyć przewody elektryczne do rur i wysunąć na zewnątrz na długość ok. 600 mm.

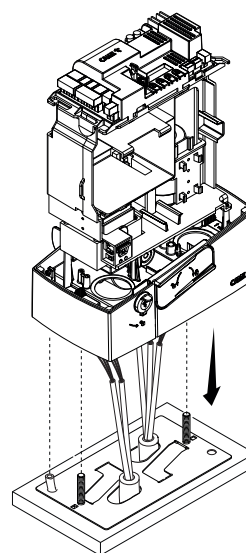
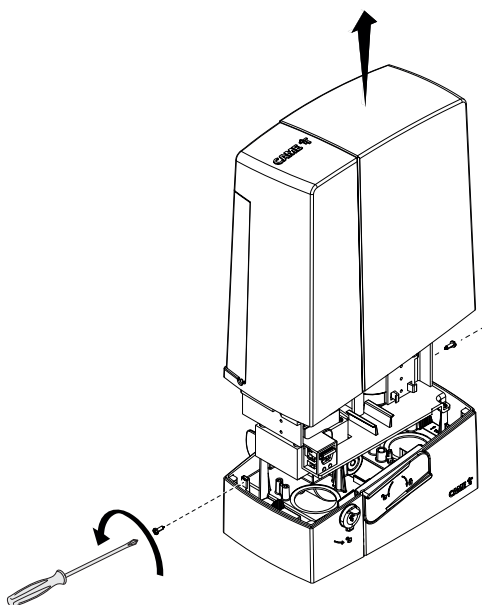


## Przygotowanie napędu

Zdjąć pokrywę z napędu.

Postawić napęd na płycie mocującej.

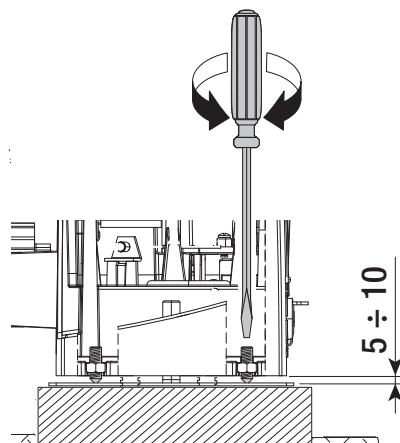
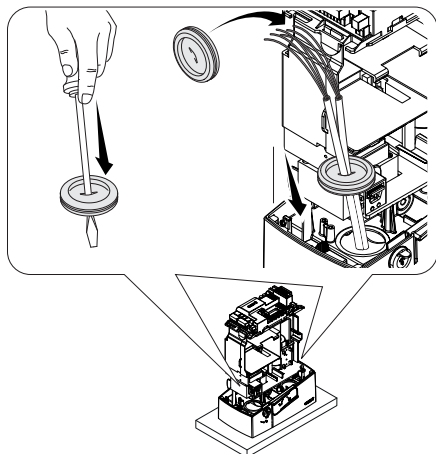
 Przewody elektryczne muszą zostać poprowadzone pod skrzynią napędu



Przewiercić przepust kablowy.


Wprowadzić przewody do dławika kablowego.

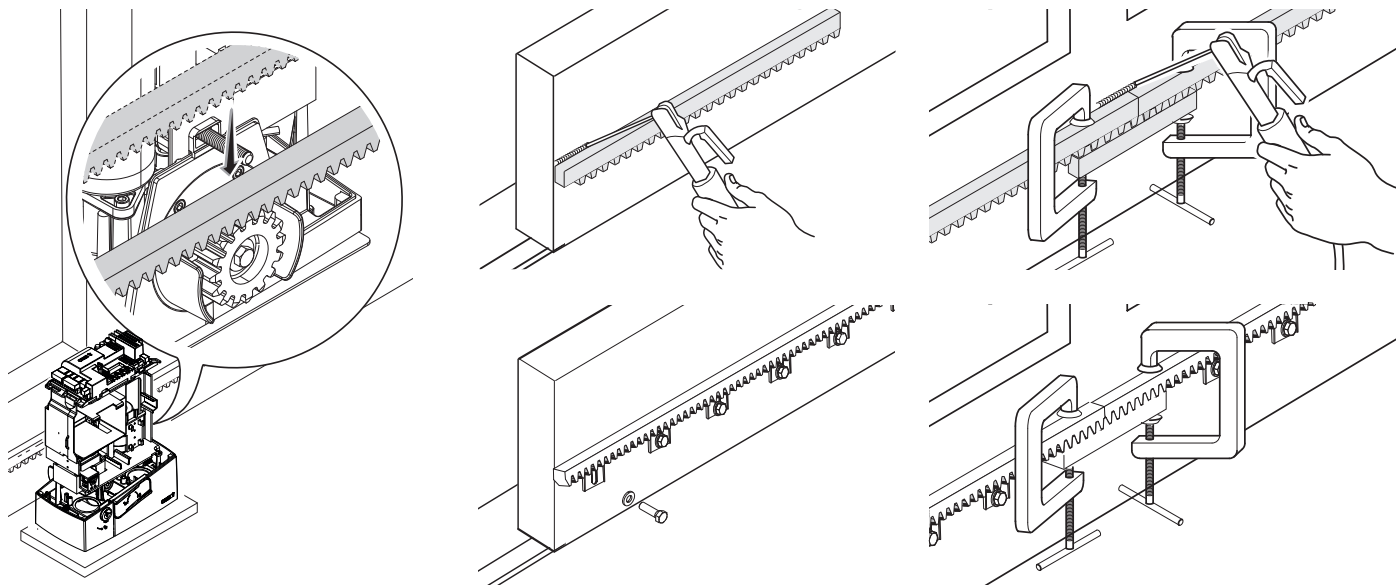
Unieść napęd na wysokość 5–10 mm nad płytę, używając w tym celu gwintowanych nóżek, aby umożliwić ewentualną późniejszą regulację luzu między kołem zębatym a zębatką.



## Montaż zębatki

- 1 Wysprzęglić napęd.
- 2 Oprzeć zębatkę na kole zębatym.
- 3 Przyspawać lub zamocować zębatkę na całej długości bramy.


 W celu połączenia modułów zębatki posłużyć się jej niepotrzebnym odcinkiem, podłożyć go pod miejsce połączenia i zablokować dwoma zaciskami imadłowymi.

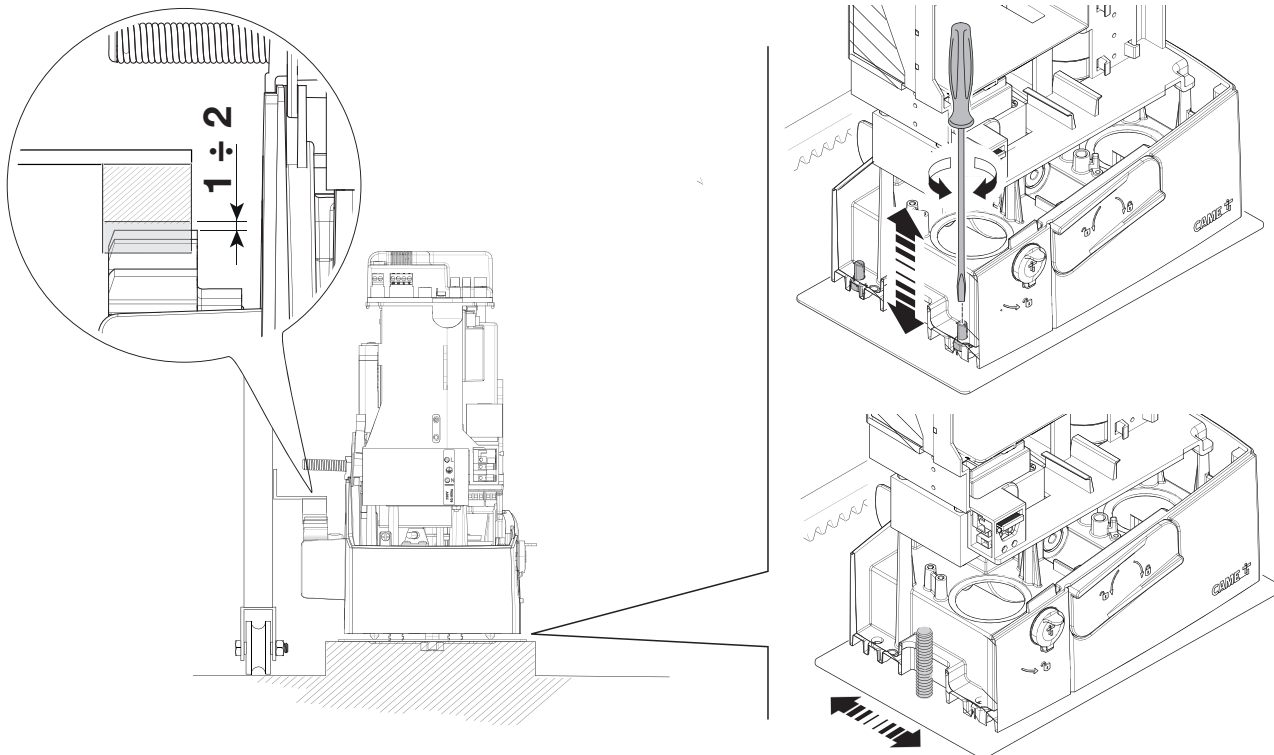


## Regulacja połączenia koło zębate-zębatka

Otworzyć i zamknąć bramę ręcznie.

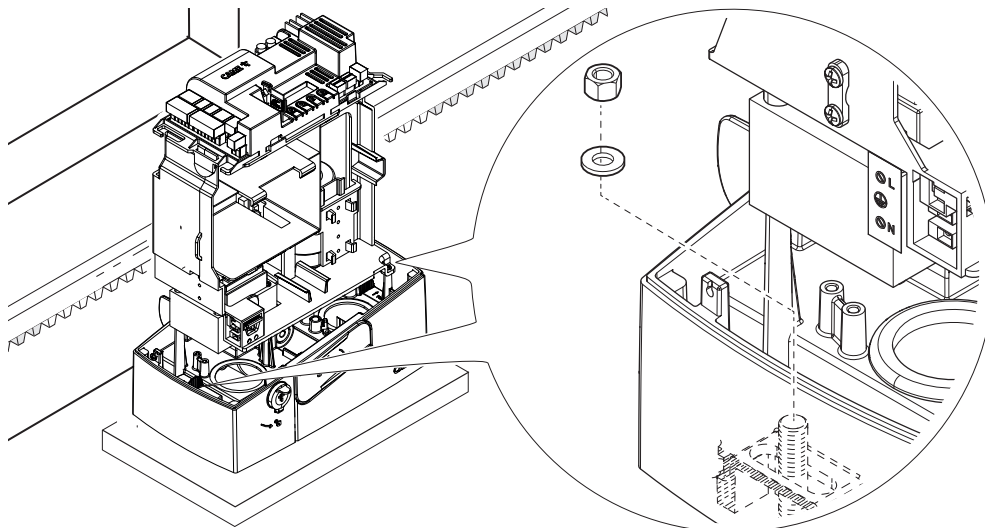
Wyregulować odległość połączenia koło zębate-zębatka za pomocą gwintowanych stalowych nóżek (regulacja pionowa) i otworów (regulacja pozioma).

 Waga bramy nie może obciążać napędu.



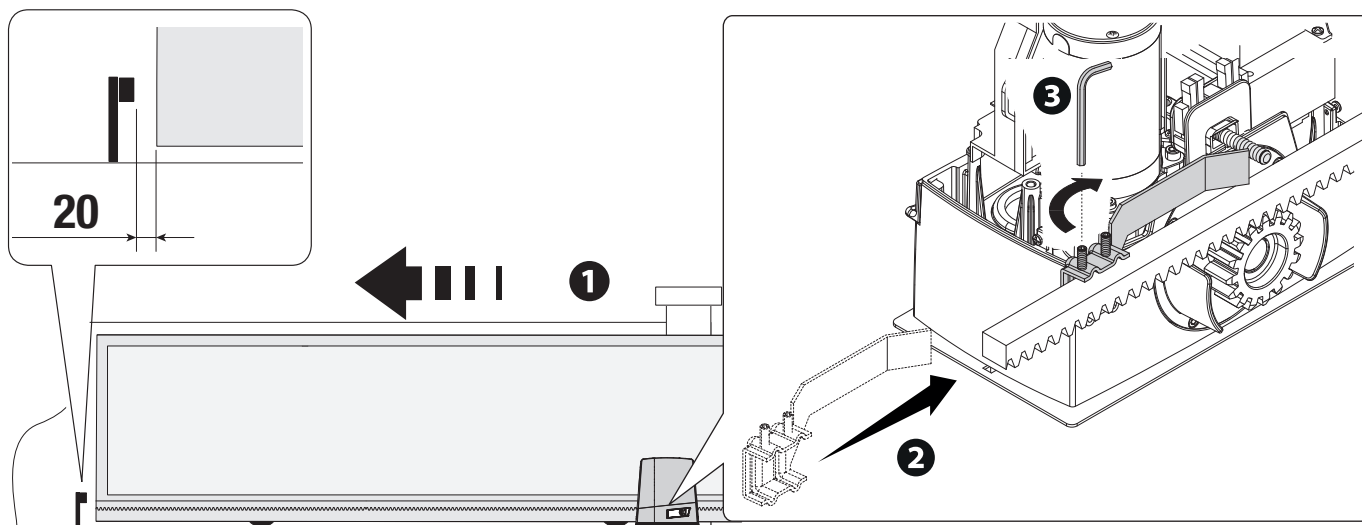
## Mocowanie napędu

Przystąpić do mocowania dopiero po uprzednim wyregulowaniu połączenia między kołem zębatym a zębatką.  
Przymocować napęd do płyty mocującej za pomocą nakrętek i podkładek.

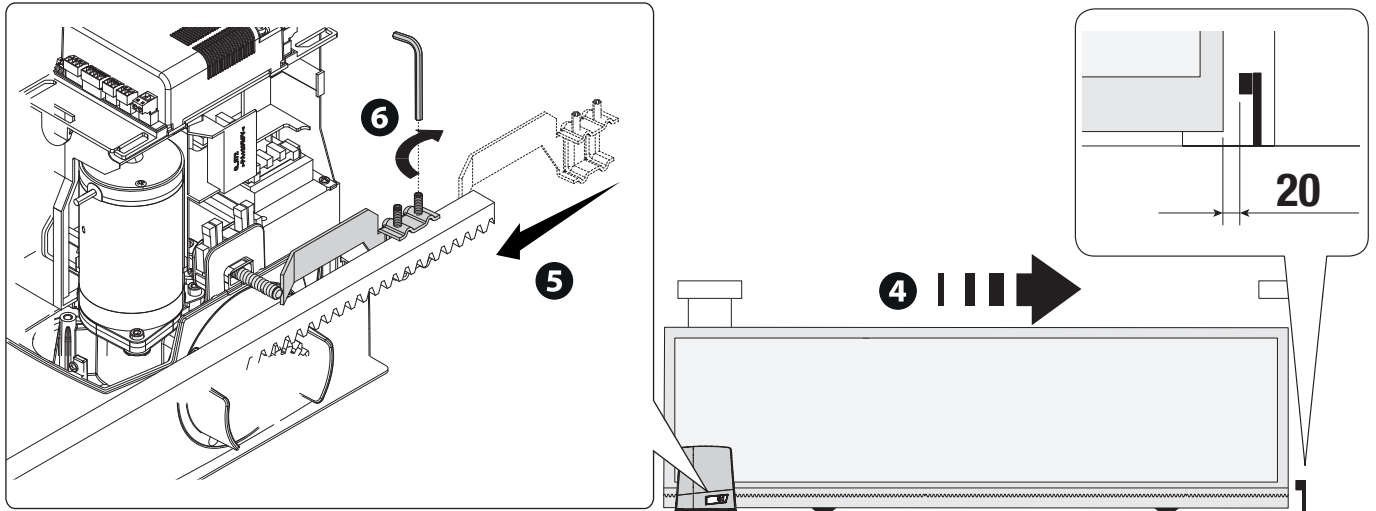


## Określenie położenia krańcowych przy użyciu mechanicznych wyłączników krańcowych (BXV04AGE - BXV06AGE - BXV10AGE)

- 1 Otworzyć bramę.
- 2 Nasunąć łopatkę wyłącznika krańcowego otwarcia na zębatkę. Sprężyna musi uruchomić mikrowyłącznik.
- 3 Przymocować łopatkę wyłącznika krańcowego otwarcia za pomocą śrub bez łba (w zestawie).

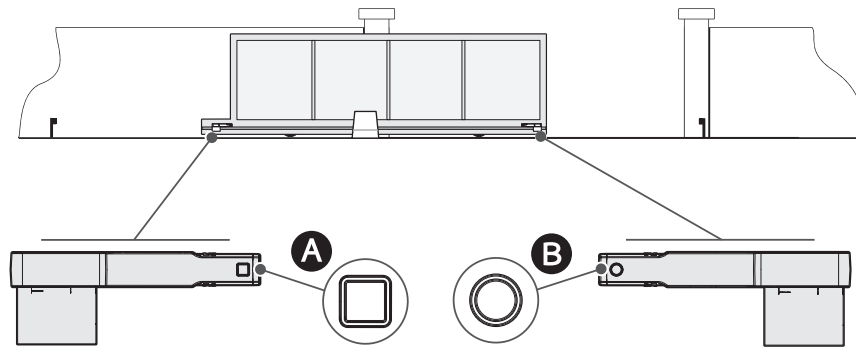


- 4 Zamknąć bramę.
- 5 Nasunąć łopatkę wyłącznika krańcowego zamknięcia na zębatkę. Sprężyna musi uruchomić mikrowyłącznik.
- 6 Przymocować łopatkę wyłącznika krańcowego zamknięcia za pomocą śrub bez łba (w zestawie).

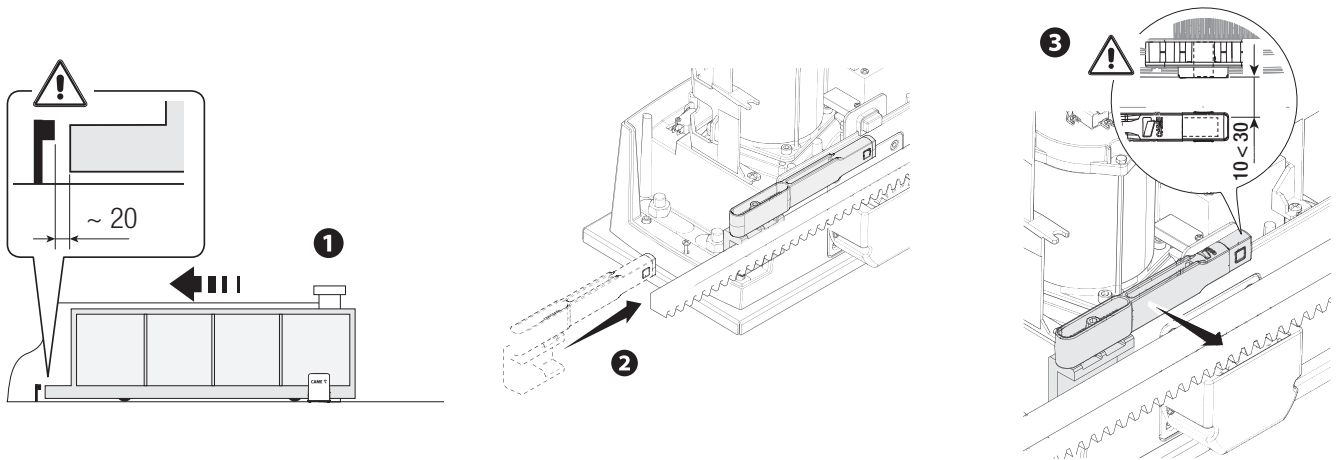



### Określenie położenia krańcowych przy użyciu magnetycznych wyłączników krańcowych (BXV04AGM - BXV06AGM - BXV10AGM)

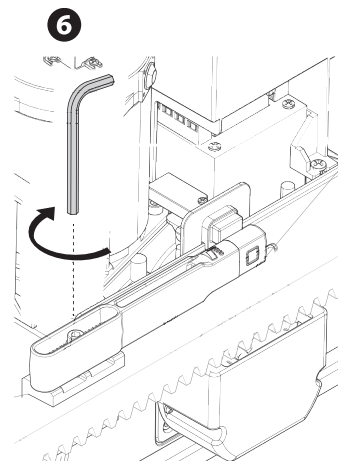
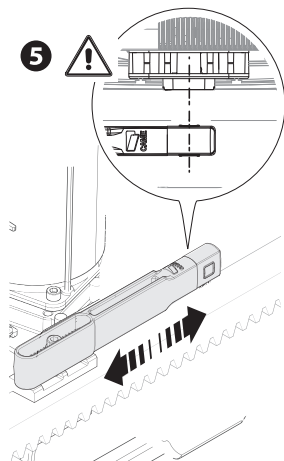
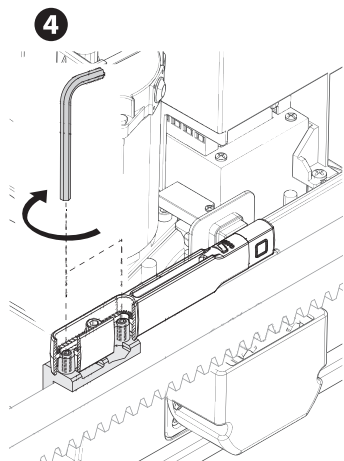
- A Łopatkę do magnetycznego wyłącznika krańcowego w zamykaniu
- B Łopatkę do magnetycznego wyłącznika krańcowego w otwieraniu




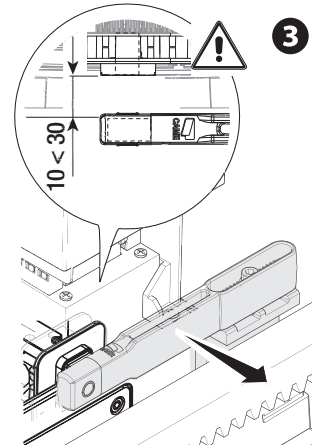
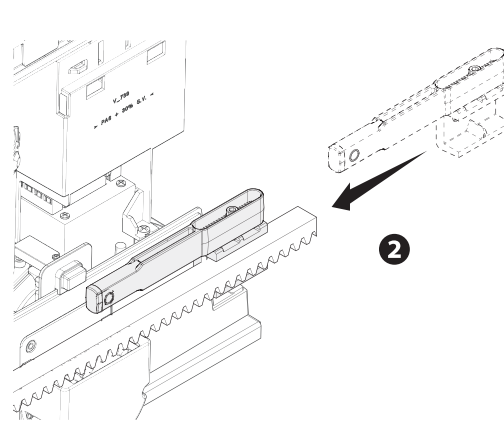
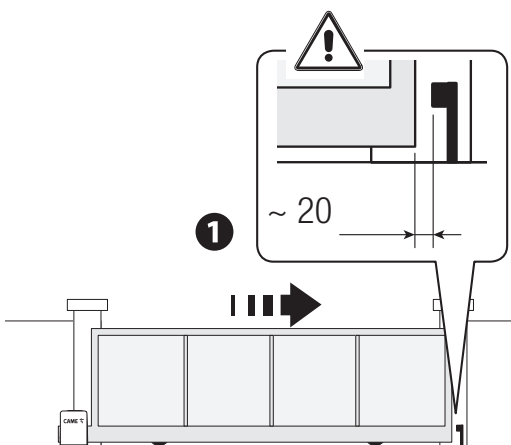
- 1 Otworzyć bramę.
- 2 Wprowadzić łopatkę magnetycznego wyłącznika krańcowego otwierania na listwę zębatą.
- 3 Magnes łopatki musi znajdować się w odległości 10 - 30 mm od czujnika magnetycznego.




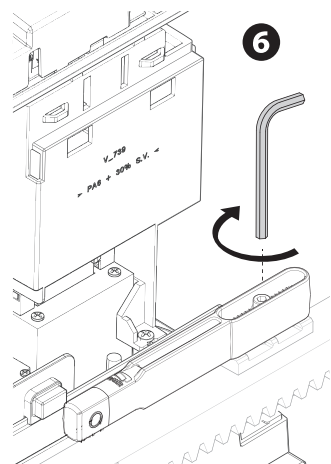
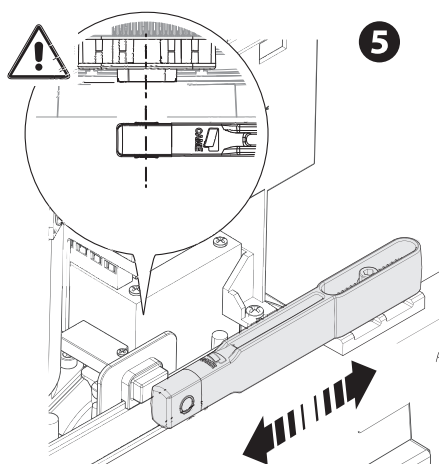
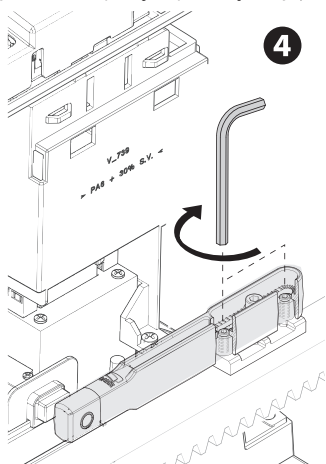
- 4 Zamocować wspornik do listwy zębatej za pomocą śrub bez łba (w zestawie).
- 5  Magnes łopatki wyłącznika musi być ułożony prostopadłe do czujnika magnetycznego.
- 6 Przymocować łopatkę za pomocą śruby (w zestawie).



- 1 Zamknąć bramę.
- 2 Wprowadzić łopatkę magnetyczną wyłącznika krańcowego zamykania na listwę zębatą.
- 3  Magnes łopatki musi znajdować się w odległości 10 - 30 mm od czujnika magnetycznego.



- 4 Zamocować wspornik do listwy zębatej za pomocą śrub bez łba (w zestawie).
- 5  Magnes łopatki wyłącznika musi być ułożony prostopadłe do czujnika magnetycznego.
- 6 Przymocować łopatkę za pomocą śruby (w zestawie).





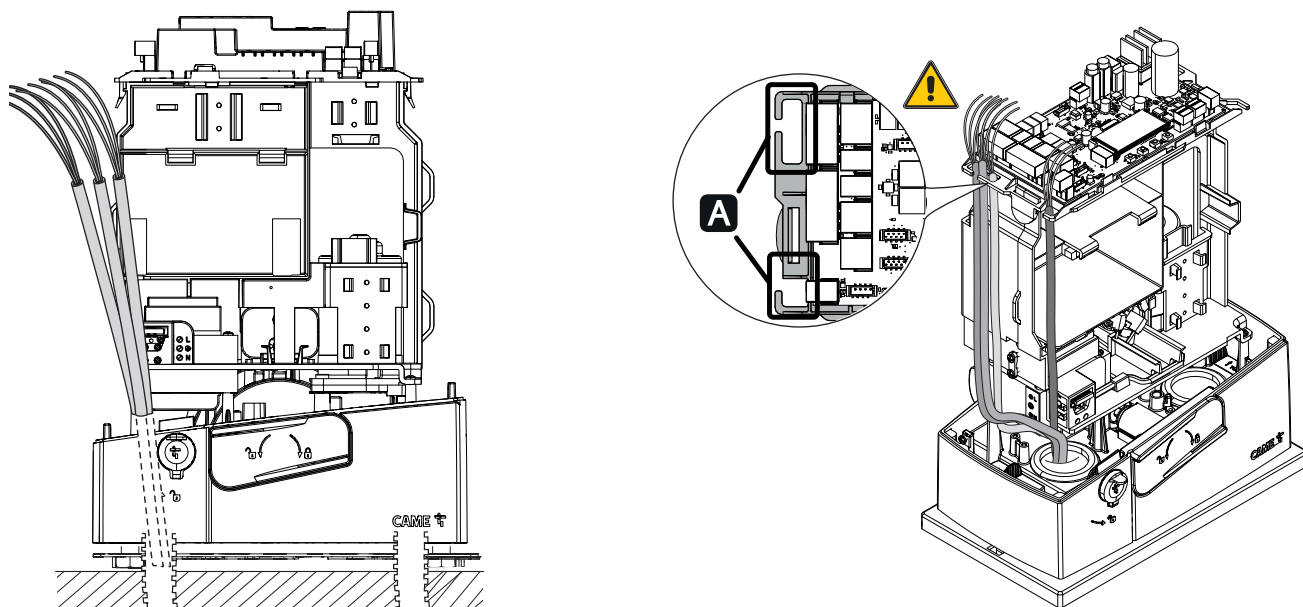
## Poprowadzenie kabli elektrycznych

Wykonać połączenia elektryczne zgodnie z obowiązującymi przepisami.

Przewody elektryczne nie mogą się stykać z częściami, które mogą się nagrzewać podczas pracy (na przykład silnik i transformator).

Użyć membranowych przepustów kablowych, aby podłączyć urządzenia do panelu sterowania. Jeden z nich musi zostać przeznaczony wyłącznie do przewodu zasilającego.

Przeprowadzić kable przez otwory w suporcie do płyty elektronicznej (logo BSN-A). Ważne jest, aby kable idealnie przylegały do boku napędu, jak pokazano na rysunku, aby ułatwić zamknięcie pokrywy. W razie potrzeby do mocowania użyć opasek zaciskowych lub taśmy izolacyjnej.



## Zasilanie

Podczas każdego etapu montażu upewniać się, że prace są wykonywane przy odłączonym napięciu.

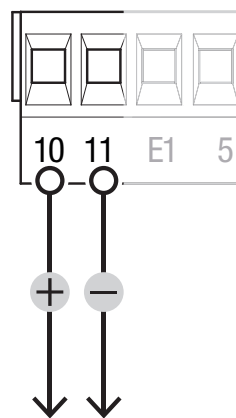
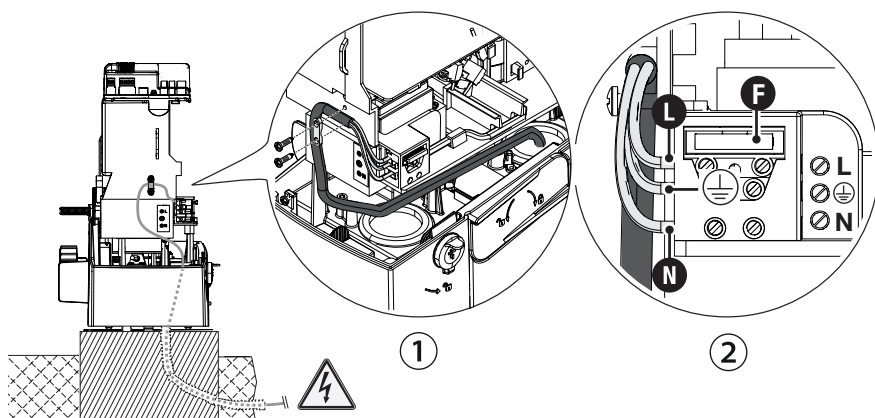
Przed rozpoczęciem prac na panelu sterowania należy odłączyć napięcie sieciowe oraz ewentualne baterie.

**Podłączenie do sieci elektrycznej (230 V AC – 50/60 Hz)**

- F** Bezpiecznik sieciowy
- F** Przewód fazowy
- N** Przewód neutralny
- ⊖ Przewód uziemienia

**Wyjście zasilania do akcesoriów 24 V**

Wyjście dostarcza standardowo napięcie 24 V AC.



## Maksymalne obciążenie styków

📖 Łączna moc wymienionych poniżej wyjść nie może przekraczać maksymalnej mocy wyjścia [Akcesoria]

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Maks. moc (W)
Akcesoria	10 - 11	24 AC	40
Lampka E1	10 - E1	24 AC	25
Kontrolka otwartej bramy	10 - 5	24 AC	3

📖 Wyjścia dostarczają prąd 24 V DC, gdy aktywowane zostają ewentualne baterie.

Urządzenie	Wyjście	Zasilanie (V)	Moc (W)
Styk pomocniczy	B1 - B2	-	24 (24V AC/DC)
MAGISTRALA CXN	Magistrala	15 DC	15

📖 Nie podłączać urządzeń innych niż akcesoria BUS Came.

## Urządzenia z systemem magistrali CXN

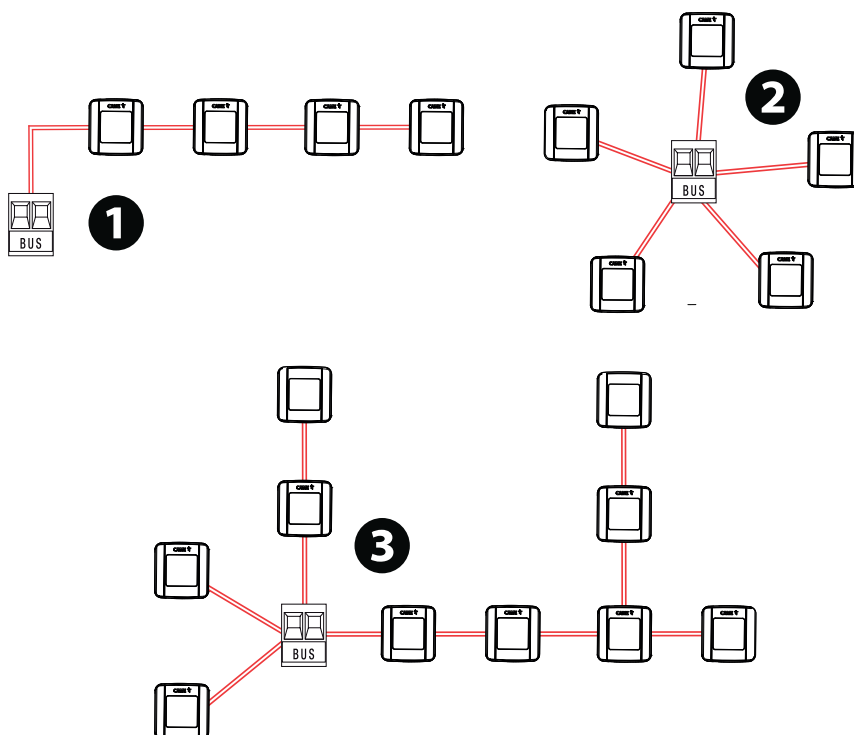
System CXN firmy CAME to niespolaryzowana dwuprzewodowa magistrala komunikacyjna, która umożliwiła podłączenie wszystkich kompatybilnych urządzeń CAME. Połączenie z magistralą może być typu łańcuchowego, gwiazda lub mieszane.

Po wykonaniu połączeń w systemie i ustawieniu adresu na każdym urządzeniu, można skonfigurować funkcje każdego z akcesoriów na panelu sterowania. Metoda ta pozwala na wykonanie konfiguracji bez konieczności późniejszej ingerencji w akcesoria i okablowanie systemu.

Magistrala CXN obsługuje jednocześnie urządzenia sterujące, interfejsy, fotokomórki, urządzenia zabezpieczające, lampy ostrzegawcze, bramki.

### Okablowanie

- 1 Połączenie łańcuchowe
- 2 Połączenie typu gwiazda
- 3 Połączenie mieszane



### Rodzaj kabla

⚠️ Zaleca się stosowanie kabla FROR 2x1mm<sup>2</sup> o maksymalnej długości 50 m od płyty elektronicznej.

Długość pojedynczego odgałęzienia (m)	maks. 50 m
Przewód magistrali	2 × 1 mm <sup>2</sup>

📖 Łączna suma odgałęzień może wynosić maksymalnie 150 m.

📖 Przewód nie może być ekranowany.

## Maksymalna liczba urządzeń, jakie można podłączyć z podziałem na typ

Typ urządzenia	Maksymalna liczba urządzeń według rodzaju
Klawiatury	7
Pary fotokomórek	8
Interfejsy	2
Lampy ostrzegawcze	2

### Zużycie energii przez urządzenia BUS CXN



Zeskanuj kod QR, aby uzyskać dostęp do interaktywnej tabeli zużycia energii i obliczyć maksymalną liczbę urządzeń BUS, które można podłączyć do centrali sterującej.

Zużycie urządzeń BUS CXN jest obliczane w jednostkach CXN Unit.

## Urządzenia sterujące

### 1 Przycisk STOP (styk NC)

Zatrzymuje napęd i wyłącza jego ewentualne automatyczne zamykanie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.

Gdy styk jest używany, należy go aktywować podczas programowania.

### 2 Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie

Przy włączonej funkcji [Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na OTWIERANIE.

### 3 Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Otwieranie Częściowe

Zob. funkcję [Regulacja otwierania częściowego].

### 4 Urządzenie sterujące (styk NO)

Polecenie Zamknięcia

Przy włączonej funkcji [Totman (operator obecny)], należy obowiązkowo ustawić urządzenie sterujące na ZAMYKANIE.

### 5 Urządzenie sterujące (styk NO)

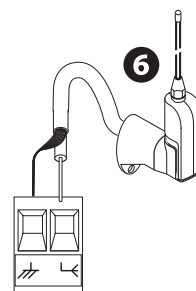
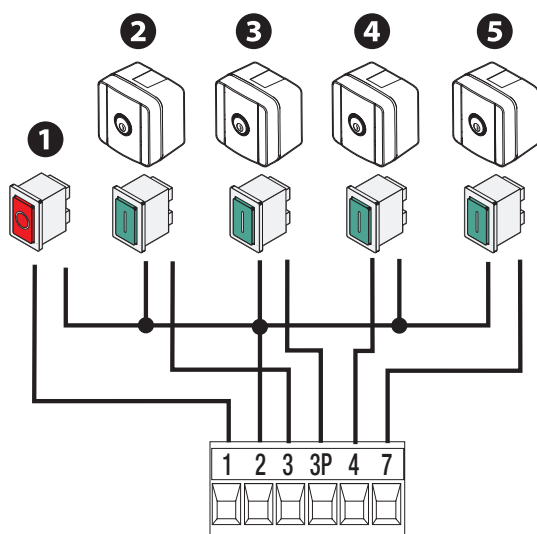
Polecenie Krok-krok

Polecenie Sekwencyjnie

Zob. funkcję [Polecenie 2-7].

### 6 Antena z przewodem RG58

Jeżeli wybrane urządzenie sygnalizacyjne przewiduje wbudowanie anteny, należy użyć zacisku wskazanego dla połączeń.



## Urządzenia sygnalizacyjne

### 1 Dodatkowa lampa

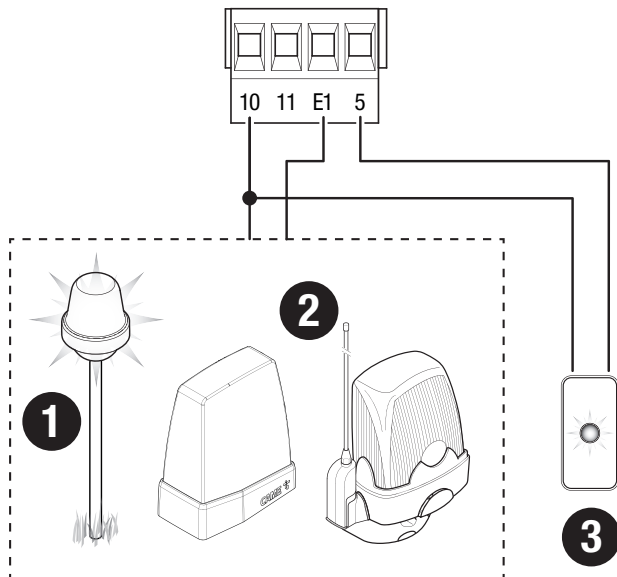
Wzmacnia oświetlenie strefy manewru.

### 2 Lampa ostrzegawcza

Miga podczas otwierania i zamykania napędu.

### 3 Kontrolka otwartej bramy

Sygnalizuje stan napędu.



## Urządzenia zabezpieczające

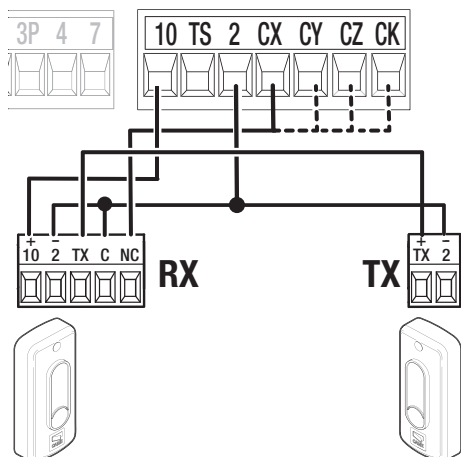
Podczas programowania skonfigurować rodzaj czynności, która będzie wykonywana przez podłączone do wejścia urządzenie. Podłączyć urządzenia zabezpieczające do wejść CX i/lub CY i/lub CZ i/lub CK.

📖 Jeśli korzysta się ze styków C1 CX CY CZ CK muszą one zostać skonfigurowane podczas programowania.

📖 W przypadku systemu z kilkoma parami fotokomórek należy zapoznać się z instrukcją obsługi danego akcesorium.

### Fotokomórki DIR

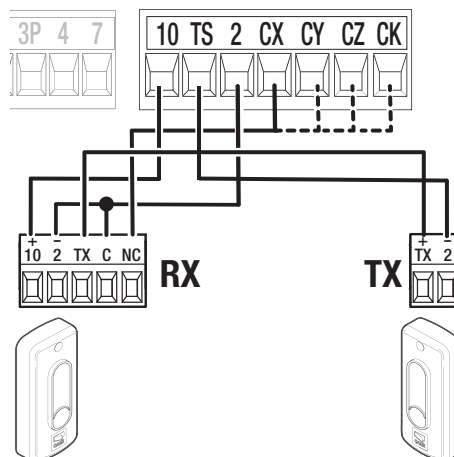
Standardowe podłączenie



### Fotokomórki DIR

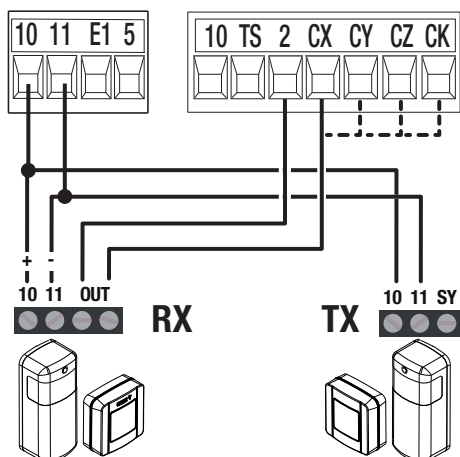
Podłączenie z testem bezpieczeństwa

📖 Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



## Fotokomórki DXR - DLX

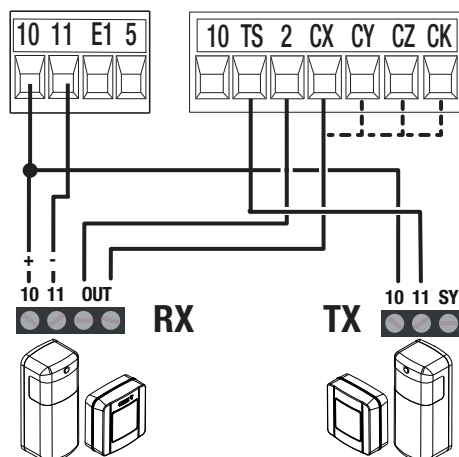
Standardowe podłączenie



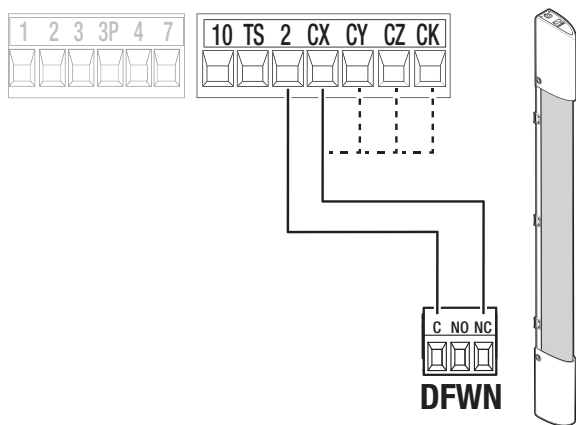
## Fotokomórki DXR - DLX

Podłączenie z testem bezpieczeństwa

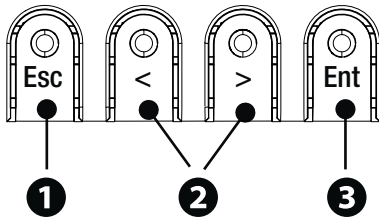
Zob. funkcję [Test zabezpieczeń].



## Listwa bezpieczeństwa DFWN



## Funkcja przycisków programowania



### 1 Przycisk ESC

Przycisk ESC pozwala na wykonywanie niżej opisywanych operacji.  
 Wyjście z menu  
 Anulowanie dokonanych zmian  
 Powrót do poprzedniego ekranu  
 Zatrzymać napęd

### 2 Przyciski < >

Przyciski < > pozwalają na wykonywanie opisanych poniżej operacji.  
 Nawigacja w menu  
 Zwiększanie lub zmniejszanie wartości  
 Zamykanie lub otwieranie napędu

### 3 Przycisk ENTER

Przycisk ENTER pozwala na wykonywanie opisanych poniżej operacji.  
 Wejście do menu  
 Potwierdzenie wyboru

## Uruchomienie

Po wykonaniu połączeń elektrycznych przystąpić do uruchomienia. Ta czynność musi zostać wykonana przez doświadczonych i wykwalifikowanych pracowników.

Sprawdzić, czy strefa ruchu jest wolna od przeszkód.

Włączyć zasilanie i postępować zgodnie z instrukcjami na wyświetlaczu.

Rozpocząć programowanie, postępując zgodnie z instrukcjami KREATORA.

Jeśli nie jest to pierwsze uruchomienie centrali, należy przejść do menu Konfiguracja -> Kreator. Następnie postępować zgodnie z instrukcjami na wyświetlaczu.

Po zakończeniu programowania sprawdzić poprawność działania urządzeń sygnalizacyjnych, zabezpieczających i ochronnych, jak np. wysprzęglenia ręcznego.

Po podłączeniu systemu do zasilania pierwszym manewrem jest zawsze otwieranie; poczekać na zakończenie manewru.

W przypadku wystąpienia nieprawidłowości, wadliwego działania, hałasów, podejrzaných drgań bądź nieoczekiwanego zachowania urządzenia należy natychmiast wcisnąć przycisk **ESC** lub przycisk **STOP**.

Wykonać pierwszy manewr z ruchem w polu widzenia i aktywnymi fotokomórkami, nawet przy sterowaniu zdalnym.

Jeśli na wyświetlaczu pojawi się komunikat WYMAGANA KALIBRACJA, konieczne jest skalibrowanie skoku. Centrala nie przyjmuje poleceń ruchu z wyjątkiem testu silnika.

## Menu funkcji

### Schemat menu

Niektóre pozycje pojawiają się na wyświetlaczu tylko wtedy, gdy spełnione są określone wymagania. Więcej informacji można znaleźć w paragrafach poświęconych poszczególnym funkcjom.

Poziom 1	Poziom 2	Poziom 3	Poziom 4
Konfiguracja	Ustawienia silnika	Kierunek otwierania	
		Enkoder	
		Próba silnika	
		Kalibracja ruchu	
		Rodzaj silnika	

Ustawienia pracy	Prędkość otwierania		
	Prędkość zamykania		
	Prędkość zwalniania otwierania		
	Prędkość zwalniania zamykania		
	AST control podczas manewru		
	Kontrola spowalniania AST		
	Spowolnienie w początkowej fazie ruchu		
	Punkt otwarcia częściowego		
	Punkt spowal. w otwieraniu		
	Punkt spowal. w zamykaniu		
	Test udarności		
Oprzewodowane zabezpieczenia	Całkowite zatrzymanie		
	Wejście CX		
	Wejście CY		
	Wejście CZ		
	Wejście CK		
	Test urz. zabezpieczających		
	Przeszkody przy zatrzymanym silniku		
Zabezpieczenia RIO	RIO ED T1		
	RIO ED T2		
	RIO PH T1		
	RIO PH T2		
Urządzenia BUS	Fotokomórka magistralowa 1		
	Fotokomórka magistralowa 2		
	Fotokomórka magistralowa 3		
	Fotokomórka magistralowa 4		
	Fotokomórka magistralowa 5		
	Fotokomórka magistralowa 6		
	Fotokomórka magistralowa 7		
	Fotokomórka magistralowa 8		
	Przełącznik kluczykowy BUS 1	Klucz w prawo	
		Klucz w lewo	
	Przełącznik kluczykowy BUS 2	Klucz w prawo	
		Klucz w lewo	
	Przełącznik kluczykowy BUS 3	Klucz w prawo	
		Klucz w lewo	

Przełącznik kluczykowy BUS 4	Klucz w prawo	
	Klucz w lewo	
Przełącznik kluczykowy BUS 5	Klucz w prawo	
	Klucz w lewo	
Przełącznik kluczykowy BUS 6	Klucz w prawo	
	Klucz w lewo	
Przełącznik kluczykowy BUS 7	Klucz w prawo	
	Klucz w lewo	
Moduł I/O BUS 1	Wejście I1	
	Wejście I2	
	Wyjście kontrolki	
	Wyjście przekaźnika	
Moduł I/O BUS 2	Wejście I1	
	Wejście I2	
	Wyjście kontrolki	
	Wyjście przekaźnika	
Lampa ostrzegawcza BUS	Kolor podczas otwierania	
	Kolor podczas zamykania	
	Kolor zam. auto.	
	Kolor migania wstępnego	
	Sygnalizuje błędy	
Światła urządzeń BUS	Sygnalizuje przegląd	
Wejścia sterowania	Polecenia 2-7	
Funkcje	Totman (Operator obecny)	
	Wyjście B1-B2	
	Usuń przeszkodę	
Czas	Zam. automatyczne	
	Częściowe zam. autom.	
Zarządzanie światłami	Kontrolka otwartej bramy	
	Lampka E1	
	Czas pracy lampy oświetleniowej	
	Czas wstępnego migania	
Komunikacja RSE	RSE1	
	Adres CRP	
	Prędkość RSE1	
	Prędkość RSE2	
Pamięć zewnętrzna	Zapisywanie danych	
	Odczyt danych	



	Resetowanie parametrów		
	Asystent		
Zarządzanie użytkownikami	Nowy użytkownik Usuń użytkownika Usuń wszystkich Dekodowanie radiowe Self-learning rolling Zmiana trybu		
Informacje	Wersja FW Stan urządzeń BUS Liczniki manewrów Konfig. konserwacji Resetowanie ustawień konserwacji Lista błędów		
Zarządzanie timerem	Wyświetl zegar Ustawienia zegara Automatyczny DST Format godziny Utwórz nowy timer Usuń timer	Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2	Czas rozpoczęcia Czas zakończenia Dni tygodnia Czas rozpoczęcia Czas zakończenia Dni tygodnia Czas rozpoczęcia Czas zakończenia Dni tygodnia
Język			
Hasło	Aktywuj hasło Usuń hasło Zmień hasło		

## Wykaz funkcji

### Kierunek otwierania

Ustawianie kierunku otwierania skrzydła.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia silnika</b>	<b>Kierunek otwierania</b>	W lewo (ust. domyślne) W prawo
---	----------------------------	-----------------------------------

### Enkoder

Wykorzystuje wejście enkodera z silnika.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia silnika</b>	<b>Enkoder</b>	Włączone (ust. domyślne) Wyłączone
---	----------------	---------------------------------------

### Próba silnika

Sprawdza, czy kierunek otwierania bramy jest prawidłowy.

 Jeśli przyciski nie wykonują prawidłowo poleceń, należy odwrócić kierunek otwierania bramy za pomocą funkcji [Kierunek otwierania].

 Ruch bramy będzie odbywał się ze zmniejszoną prędkością.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia silnika</b>	<b>Próba silnika</b>	Przycisk > powoduje ruch bramy w prawo Przycisk < powoduje ruch bramy w lewo
---	----------------------	---

### Kalibracja ruchu

Uruchamia funkcję samoczenia biegu.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia silnika</b>	<b>Kalibracja ruchu</b>	
---	-------------------------	--

### Rodzaj silnika

Ustaw rodzaj zainstalowanego motoreduktora.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia silnika</b>	<b>Rodzaj silnika</b>	BXV04 BXV06 BXV10
---	-----------------------	-------------------------

### Prędkość otwierania

Ustawia prędkość otwierania (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Prędkość otwierania</b>	od 30% do 100% (ust. domyślne 100%)
---	----------------------------	-------------------------------------

### Prędkość zamykania

Ustawia prędkość zamykania (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Prędkość zamykania</b>	od 30% do 100% (ust. domyślne 100%)
---	---------------------------	-------------------------------------

### Prędkość spowalniania podczas otwierania

Ustawienie prędkości spowalniania przy otwieraniu (wartość procentowa prędkości maksymalnej).

 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonej funkcji [Punkt spowalniania podczas otwierania].

 Jeśli prędkość spowalniania jest nieprawidłowo ustawiona na wartość wyższą niż prędkość otwierania, parametr zostanie skorygowany.

Konfiguracja > Ustawienia pracy	Prędkość zwalniania otwierania	od 5% do 60% (domyślnie 50%)
------------------------------------	--------------------------------	------------------------------

### Prędkość spowalniania podczas zamykania

Ustawia prędkość spowalniania przy zamykaniu (wartość procentowa prędkości maksymalnej).



 Parametr ten jest wykorzystywany tylko przy włączonej funkcji [Punkt spowalniania podczas zamykania].

 Jeśli prędkość spowalniania jest nieprawidłowo ustawiona na wartość wyższą niż prędkość zamykania, parametr zostanie skorygowany.

Konfiguracja > Ustawienia pracy	Prędkość zwalniania zamykania	od 5% do 60% (domyślnie 50%)
------------------------------------	-------------------------------	------------------------------

### AST control podczas manewru



Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód podczas ruchu.

Konfiguracja > Ustawienia pracy	AST control podczas manewru	Wyłączona (ust. domyślne)  Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód.  Minimalna Średni Maksymalna*  *  Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód.  Spersonalizowana Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)
------------------------------------	-----------------------------	---

### Kontrola spowalniania AST

Reguluje w procentach czułość wykrywania przeszkód na etapie spowalniania.

 Parametr ten jest wykorzystywany tylko wtedy, gdy punkt spowalniania podczas zamykania lub otwierania jest aktywny.

Konfiguracja > Ustawienia pracy	Kontrola spowalniania AST	Wyłączona (ust. domyślne)  Maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód.  Minimalna Średni Maksymalna*  *  Minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód.  Spersonalizowana Wartości spersonalizowane, które mają zostać użyte, są wyrażone w procentach: - od 10% (minimalny nacisk i wysoka czułość wykrywania przeszkód) - do 100% (maksymalny nacisk i niska czułość wykrywania przeszkód)
------------------------------------	---------------------------	---

### Spowolnienie w początkowej fazie ruchu

Ustawienie spowolnienia o kilka sekund po każdym poleceniu otwarcia i zamknięcia.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Spowolnienie w początkowej fazie ruchu</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---	---	---------------------------------------

### Regulacja otwarcia częściowego

Określenie procentu częściowego otwarcia bramy.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Punkt otwarcia częściowego</b>	od 10% do 100% (domyślnie 20%)
---	-----------------------------------	--------------------------------

### Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas otwierania

Ustawia procent całkowitego skoku, użyty do spowalniania podczas otwierania bramy.

 Podczas kalibracji skoku, punkt spowolnienia w otwieraniu jest automatycznie ustawiany na odległość 60 cm.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Punkt spowal. w otwieraniu</b>	Od 2% do 60% (ust. domyślne 25%)
---	-----------------------------------	----------------------------------

### Punkt rozpoczęcia spowalniania podczas zamykania

Ustawia procent całkowitego skoku, użyty do spowalniania podczas zamykania bramy.

 Podczas kalibracji skoku, punkt spowolnienia w zamykaniu jest automatycznie ustawiany na odległość 60 cm.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Punkt spowal. w zamykaniu</b>	Od 2% do 60% (ust. domyślne 25%)
---	----------------------------------	----------------------------------


### Test udarności

Włącza/wyłącza tryb testowy do prób uderzeń. Przy włączonej funkcji napęd nie sygnalizuje błędów związanych z wykryciem przeszkody po kilku następujących po sobie uderzeniach.

Wykonuje wstępne ustawienie parametrów skoku, w zależności od wagi bramy, na podstawie których można przeprowadzić testy zderzeniowe.

 Tryb testowy wyłącza się automatycznie po upływie 1 godziny od jego aktywacji.

 Przy włączonej funkcji na ekranie widoczna jest ikona .

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Ustawienia pracy</b>	<b>Test udarności</b>	Włącz tryb Wyłącz tryb Waga skrzydła  Tylko wersje BXV04 i BXV06.  Wybrać wartość wagi bramy najbardziej zbliżoną do wartości rzeczywistej: 200 (Domyślnie)/300/400 kg dla BXV04 400 (Domyślnie)/500/600 kg dla BXV06  Zastosuj preset Konfiguruje parametry skoku na podstawie ustawionej wagi skrzydła.
---	-----------------------	--

### Całkowite zatrzymanie

Włącza lub wyłącza wejście 2-1. Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.

 Jeśli wejście jest aktywne, wyklucza wykonanie jakiegokolwiek polecenia, w tym automatycznego zamknięcia.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Oprzewodowane zabezpieczenia</b>	<b>Całkowite zatrzymanie</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---	------------------------------	---------------------------------------

### Wejście CX, wejście CY, wejście CZ, Wejście CK

Przypisuje jedną z funkcji do wejścia CX CY CZ CK

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Oprzewodowane zabezpieczenia</b>	<b>Wejście CX</b> <b>Wejście CY</b> <b>Wejście CZ</b> <b>Wejście CK</b>	Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa) C8 = Ponowne zamykanie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (listwy bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r7 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne otwieranie podczas zamykania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 (dwie listwy bezpieczeństwa) = Ponowne zamykanie podczas otwierania (para listew bezpieczeństwa z rezystorem 8K2)
---	--	---

### Test urz. zabezpieczających

Uruchamia kontrolę prawidłowego działania fotokomórek podłączonych do wybranych wejść, po każdym poleceniu otwarcia i zamknięcia.

 Wykonać test, podłączając fotokomórki do zacisku TS [zob. paragraf Urządzenia zabezpieczające].

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Oprzewodowane zabezpieczenia</b>	<b>Test urz. zabezpieczających</b>	Wyłączona (ust. domyślne) CX ___ _ CY _ CX CY __ __ CZ _ CX _ CZ _ _ CY CZ _ CX CY CZ _ __ _ CK CX __ CK _ CY _ CK CX CY _ CK __ _ CZ CK CX _ CZ CK _ CY CZ CK CX CY CZ CK
---	------------------------------------	---

### Przeszkoda przy zatrzymanym silniku

Przy włączonej funkcji napęd nie wykona ruchu, jeżeli urządzenia zabezpieczające wykryją przeszkodę. Funkcja działa przy: zamkniętej bramie, otwartej bramie lub po całkowitym zatrzymaniu.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Oprzewodowane zabezpieczenia</b>	<b>Przeszkody przy zatrzymanym silniku</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---	--	---------------------------------------

## RIO ED T1 i RIO ED T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

 Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Zabezpieczenia RIO</b>	<b>RIO ED T1</b> <b>RIO ED T2</b>	Wyłączona (ust. domyślne) P0 = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Aby przywrócić ruch, należy posłużyć się urządzeniem sterującym. P7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania.
---	--------------------------------------	---

## RIO PH T1 i RIO PH T2

Pozwala na przypisanie jednej z dostępnych funkcji do bezprzewodowego urządzenia bezpieczeństwa.

 Funkcja pojawia się tylko w obecności karty interfejsu RIO Conn.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Zabezpieczenia RIO</b>	<b>RIO PH T1</b> <b>RIO PH T2</b>	Wyłączona (ust. domyślne) P1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania. P2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania. P3 = Zatrzymanie częściowe. Tylko z włączoną opcją [Zam. automatyczne]. P4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody. P13 = ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie
---	--------------------------------------	---

## Fotokomórki BUS


Przypisuje jedną z funkcji do wejścia fotokomórek BUS.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy podłączona jest fotokomórka BUS.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Urządzenia BUS</b>	<b>Fotokomórka magistralowa 1</b> <b>Fotokomórka magistralowa 2</b> <b>Fotokomórka magistralowa 3</b> <b>Fotokomórka magistralowa 4</b> <b>Fotokomórka magistralowa 5</b> <b>Fotokomórka magistralowa 6</b> <b>Fotokomórka magistralowa 7</b> <b>Fotokomórka magistralowa 8</b>	Wyłączona (ust. domyślne) C1 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (fotokomórki) C2 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (fotokomórki) C3 = Zatrzymanie częściowe Tylko z aktywną opcją [Zam. automatyczne]. C4 = Oczekiwanie z powodu wykrycia przeszkody (fotokomórki) C13 = Ponowne otwieranie podczas zamykania z natychmiastowym zamykaniem po usunięciu przeszkody, również przy nieruchomej bramie Otwieranie Zamykanie
---	--	---

## Przełącznik kluczykowy BUS

Przypisuje funkcję do wejścia przełączników kluczykowych BUS. Można ustawić różne funkcje w zależności od kierunku obrotu klucza.


 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy przełącznik kluczykowy BUS jest podłączony.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Urządzenia BUS</b>	<b>Przełącznik kluczykowy BUS 1</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 2</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 3</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 4</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 5</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 6</b> <b>Przełącznik kluczykowy BUS 7</b>	Klucz w prawo Klucz w lewo <hr/> Wybrać funkcję, która ma zostać przypisana do ruchu kluczyka.  Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. Otwieranie Zamykanie Częściowe otwieranie Stop Wyjście B1-B2 Przełącznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 Przełącznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2
---	---	--

### Moduł I/O BUS - Wejście


Przypisuje funkcję do wejść modułu I/O.


 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest moduł I/O BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Wejście I1</b>	Wyłączona (ust. domyślne)
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>	<b>Wejście I2</b>	Stop = Zatrzymuje bramę i wyklucza jej ewentualne automatyczne zamknięcie. Użyć urządzenia sterującego w celu wznowienia ruchu.
<b>Moduł I/O BUS 1</b>		 <b>Jeśli jest aktywowane, wejście jest używane jako normalnie zamknięte.</b>
<b>Moduł I/O BUS 2</b>		r7 = Ponowne otwarcie podczas zamykania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) r8 = Ponowne zamknięcie podczas otwierania (Listwa bezpieczeństwa z rezystorem 8K2) Częściowe otwieranie Otwieranie Zamykanie Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.

### Moduł I/O BUS - Wyjście kontrolki


Przypisuje funkcję do wyjścia 1 modułów I/O.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest moduł I/O BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Wyjście kontrolki</b>	Kontrolka otwartej bramy - Sygnalizuje stan napędu.
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		 <b>Zob. funkcję [Kontr. otw. bramy].</b>
<b>Moduł I/O BUS 1</b>		Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru.
<b>Moduł I/O BUS 2</b>		Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [Czas pracy lampy oświetleniowej].

### Moduł I/O BUS - Wyjście przekaźnika

Przypisuje funkcję do wyjścia 2 modułów I/O.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączony jest moduł I/O BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Wyjście przekaźnika</b>	Bistabilne
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Monostabilny - włączony od 1 do 180 sekund (Ust. domyślne 1)
<b>Moduł I/O BUS 1</b>		
<b>Moduł I/O BUS 2</b>		

### Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas otwierania>

Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas otwierania szlabanu.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Kolor podczas otwierania</b>	Biały
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Żółty
<b>Lampa ostrzegawcza BUS</b>		Pomarańczowy
		Czerwony (Ust. domyślne)
		Fioletowy
		Granatowy
		Niebieski
		Zielony

### Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas zamykania>

Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS podczas zamykania wykonywanego przez napęd.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Kolor podczas zamykania</b>	Biały
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Żółty
<b>Lampa ostrzegawcza BUS</b>		Pomarańczowy
		Czerwony (Ust. domyślne)
		Fioletowy
		Granatowy
		Niebieski
		Zielony

### Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor w czasie zamykania automatycznego>

Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w czasie zamykania automatycznego.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Kolor zam. auto.</b>	Wyłączone
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Biały
<b>Lampa ostrzegawcza BUS</b>		Żółty
		Pomarańczowy
		Czerwony
		Fioletowy
		Granatowy
		Niebieski
		Zielony (Ust. domyślne)

### Lampa ostrzegawcza BUS <Kolor podczas migania wstępnego>

Ustawia kolor migania poprzedzającego manewry zamykania i otwierania (migania wstępne).

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Kolor migania wstępnego</b>	Biały (Ust. domyślne)
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Żółty
<b>Lampa ostrzegawcza BUS</b>		Pomarańczowy
		Czerwony
		Fioletowy
		Granatowy
		Niebieski
		Zielony

### Lampa ostrzegawcza BUS <Sygnalizacja błędów>

Ustawia kolor lampy ostrzegawczej BUS w przypadku sygnalizacji błędu.

 Sygnalizacja włącza się po wystąpieniu polecenia ruchu.

 Funkcja pojawia się tylko wtedy, gdy jest podłączona lampa ostrzegawcza BUS.

<b>Konfiguracja&gt;</b>	<b>Sygnalizuje błędy</b>	Wyłączona (ust. domyślne)
<b>Urządzenia BUS&gt;</b>		Biały
<b>Lampa ostrzegawcza BUS</b>		Żółty
		Pomarańczowy
		Czerwony
		Fioletowy
		Granatowy
		Niebieski
		Zielony



## Sygnalizacja przeglądu

Ustawia kolor migania aktywowanych urządzeń BUS (lamp ostrzegawczych i selektorów) w przypadku konieczności przeprowadzenia przeglądu. Przy włączonej funkcji urządzenia te będą sygnalizować konieczność przeprowadzenia przeglądu przy każdym rozpoczęciu manewru.

 Należy skonfigurować konserwację i ustawić liczbę manewrów. Zob. funkcję [Konfiguracja konserwacji].

 Funkcja jest wyświetlana tylko w obecności podłączonych lamp ostrzegawczej BUS lub selektora BUS.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Urządzenia BUS &gt;</b> <b>Światła urządzeń BUS</b>	<b>Sygnalizuje przegląd</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Biały Żółty Pomarańczowy Czerwony Fioletowy Granatowy Niebieski Zielony
---	-----------------------------	---

## Polecenia 2-7

Przypisuje polecenie urządzeniu podłączonemu na 2-7.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Wejścia sterowania</b>	<b>Polecenia 2-7</b>	Krok po kroku (ust. domyślne) - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP.
---	----------------------	--

## Totman (Operator obecny)

Przy aktywnej funkcji, ruch napędu (otwieranie lub zamykanie) zostaje przerwany, gdy przycisk na urządzeniu sterującym zostaje zwolniony.

 Aktywacja funkcji wyklucza wszystkie inne urządzenia sterujące.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Funkcje</b>	<b>Totman (Operator obecny)</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
--	---------------------------------	---------------------------------------

## Wyjście B1-B2

Konfiguracja styku

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Funkcje</b>	<b>Wyjście B1-B2</b>	Bistabilne Monostabilny: włączony od 1 do 180 sekund (ust. domyślne 1)
--	----------------------	---


## Usuń przeszkodę

Przy włączonej funkcji, w przypadku wykrycia przez napęd przeszkody za pomocą AST control płyty elektronicznej lub za pomocą listwy krawędziowej, następuje zmiana kierunku ruchu skrzydła w celu uzyskania przestrzeni niezbędnej do uwolnienia przeszkody, a następnie skrzydło jest zatrzymywane.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Funkcje</b>	<b>Usuń przeszkodę</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
--	------------------------	---------------------------------------

## Zamykanie automatyczne


Ustawia czas poprzedzający automatyczne zamknięcie, po uprzednim osiągnięciu punktu wyłącznika krańcowego przy otwieraniu lub po interwencji fotokomórek z funkcją zatrzymania częściowego [C3].

 Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu.

<b>Konfiguracja &gt;</b> <b>Czas</b>	<b>Zam. automatyczne</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 do 180 sekund
---	--------------------------	---

### Zamykanie automatyczne po częściowym otwarciu

Ustawia czas przed automatycznym zamknięciem po wykonaniu polecenia częściowego otwarcia lub po interwencji fotokomórek z funkcją częściowego zatrzymania [C3].

 Funkcja nie aktywuje się w przypadkach interwencji urządzeń zabezpieczających z powodu wykrycia przeszkody, po całkowitym zatrzymaniu, w przypadku awarii zasilania lub w przypadku wystąpienia błędu.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Czas	<b>Częściowe zam. autom.</b>	Wyłączone Od 1 do 180 sekund (10 sekund Domyślnie)
----------------------------------	------------------------------	---


### Kontrolka otwartej bramy

Sygnalizuje stan napędu.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Zarządzanie światłami	<b>Kontrolka otwartej bramy</b>	Zapalona kontrolka (ust. domyślne) - Kontrolka pozostaje zapalona, gdy brama jest w ruchu lub otwarta. Kontrolka migająca - Kontrolka miga co pół sekundy, gdy brama się otwiera, i pozostaje zapalona, gdy brama jest otwarta. Kontrolka miga co sekundę, gdy brama się zamyka, i pozostaje zgaszona, gdy brama jest zamknięta.
---	---------------------------------	---

### Lampka E1

Pozwala na wybór trybu pracy urządzenia oświetleniowego podłączonego do wyjścia E1.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Zarządzanie światłami	<b>Lampka E1</b>	Lampa ostrzegawcza (Ust. domyślne) Lampa cyklu - Lampa pozostaje zapalona w trakcie całego manewru.  Lampa pozostaje wyłączona, jeżeli czas zamykania automatycznego nie jest ustawiony. Lampa oświetleniowa - Lampa zapala się przy rozpoczęciu manewru i pozostaje zapalona po zakończeniu manewru przez czas ustawiony dla funkcji [Czas pracy lampy oświetleniowej].
---	------------------	--

### Czas pracy lampy oświetleniowej

Określa, przez ile sekund pozostaje włączona lampa dodatkowa (skonfigurowana jako lampa oświetleniowa) po manewrze otwarcia lub zamknięcia.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Zarządzanie światłami	<b>Czas pracy lampy oświetleniowej</b>	od 60 do 180 sekund (60 sekund domyślnie)
---	--	---

### Czas wstępnego migania

Reguluje czas wcześniejszej aktywacji lampy ostrzegawczej przed każdym manewrem.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Zarządzanie światłami	<b>Czas wstępnego migania</b>	Wyłączona (ust. domyślne) Od 1 od 10 sekund
---	-------------------------------	--

### Komunikacja RSE

Konfiguracja funkcji wykonywanej przez kartę podłączoną do złącza RSE1.

 Jeśli na złączu RSE\_1 znajduje się płyta RSE skonfigurowana do sprzężonego podłączenia, użyć złącza RSE\_2 do połączenia zdalnego (CRP). W takim przypadku możliwość podłączenia CAME KEY jest wykluczona.

<b>Konfiguracja &gt;</b> Komunikacja RSE	<b>RSE1</b>	CRP (ust. domyślne) Parowanie
---	-------------	----------------------------------

### Adres CRP

Przypisuje unikalny kod identyfikacyjny (adres CRP) płycie elektronicznej.

 Funkcja ta jest niezbędna w przypadku większej liczby napędów podłączonych do tej samej magistrali komunikacyjnej za pośrednictwem protokołu CRP.

<b>Konfiguracja &gt;</b>	<b>Adres CRP</b>	od 1 do 254 (ust. domyślne 1)
<b>Komunikacja RSE</b>		

### Prędkość RSE

Ustawia prędkość komunikacji systemu połączenia zdalnego w porcie RSE1 i RSE2.

<b>Konfiguracja &gt;</b>	<b>Prędkość RSE1</b>	2400 bps
<b>Komunikacja RSE</b>	<b>Prędkość RSE2</b>	4800 bps
		9600 bps
		14 400 bps
		19 200 bps
		38 400 bps (ust. domyślne)
		57 600 bps
		115 200 bps

### Zapisywanie danych

Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

 Funkcja jest wyświetlana tylko przy karcie pamięci wpiętej do gniazda na płycie elektronicznej.

<b>Konfiguracja &gt;</b>	<b>Zapisywanie danych</b>	
<b>Pamięć zewnętrzna</b>		

### Odczyt danych

Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

 Funkcja jest wyświetlana tylko przy karcie pamięci wpiętej do gniazda na płycie elektronicznej.

<b>Konfiguracja &gt;</b>	<b>Odczyt danych</b>	
<b>Pamięć zewnętrzna</b>		

### Resetowanie parametrów

Przywraca ustawienia fabryczne z wyjątkiem: [użytkownicy], [ustawienia czasowe], [rodzaj silnika], [adres CRP], [prędkość RSE], [hasło], [język], [format godziny] i ustawienia dotyczące kalibracji skoku.

<b>Konfiguracja</b>	<b>Resetowanie parametrów</b>	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------	-------------------------------	--


### Asystent

Można skorzystać z kreatora do konfiguracji systemu.

<b>Konfiguracja</b>	<b>Asystent</b>	
---------------------	-----------------	--

### Nowy użytkownik


Pozwala na zarejestrowanie maksymalnie 1000 użytkowników i przypisanie każdemu z nich jednej z dostępnych funkcji.

 Operacja może zostać wykonana za pośrednictwem nadajnika lub innego urządzenia magistralowego (na przykład: klawiatura, czytnik zbliżeniowy). Karta zarządzająca urządzeniami sterującymi (AF) musi być włożona do gniazda.

Zarządzanie użytkownikami	Nowy użytkownik	Wybrać funkcję, którą zamierza się przypisać użytkownikowi.  Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przełącznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 1 Przełącznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przekaźnikowe) modułu I/O BUS 2  Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Pojawi się prośba o wprowadzenie kodu użytkownika; przesłać kod urządzeniem sterującym (nadajnikiem, klawiaturą, czytnikiem zbliżeniowym). Powtórzyć procedurę, aby wprowadzić innych użytkowników.
---------------------------	-----------------	--

### Usuń użytkownika

Pozwala na usunięcie jednego z zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	Usuń użytkownika	Użyć strzałek, aby wybrać numer przypisany do użytkownika, którego chce się usunąć.  Użytkownika można także wybrać wysyłając polecenie ze sparowanego urządzenia.  Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić Potwierdzasz? TAK Potwierdzasz? NIE
---------------------------	------------------	---

### Usuń wszystkich

Usuwa wszystkich zarejestrowanych użytkowników.

Zarządzanie użytkownikami	Usuń wszystkich	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------------	-----------------	--

### Dekodowanie radiowe

Pozwala na wybór rodzaju kodowania radiowego nadajników uprawnionych do sterowania napędem.

 Po wyborze rodzaju kodowania nadajników radiowych [kod zmienny] lub [TW key block], poprzednio zapisane nadajniki zostaną wykasowane.

Zarządzanie użytkownikami	Dekodowanie radiowe	Wszystkie dekodyfikacje Kod zmienny TW key block  Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------------	---------------------	--


### Self-learning rolling

Umożliwia zapisanie nowego nadajnika rolling code poprzez aktywację pozyskiwania z już zapamiętanego nadajnika rolling kod. Procedury zapisywania i pozyskiwania są objaśnione w instrukcji obsługi nadajnika.

Zarządzanie użytkownikami	Self-learning rolling	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona
---------------------------	-----------------------	---------------------------------------

## Zmiana trybu

Pozwala na zmianę funkcji przypisanej określoneemu użytkownikowi.

Zarządzanie użytkownikami	Zmiana trybu	Użyć strzałek, aby wybrać numer przypisany do użytkownika, którego chce się edytować.  Użytkownika można także wybrać wysyłając polecenie ze sparowanego urządzenia. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Wybrać funkcję, którą chce się przypisać do użytkownika.  Krok po kroku - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to zamykanie. Sekwencyjny - Pierwsze polecenie to otwieranie, a drugie polecenie to STOP, trzecie polecenie to zamykanie, a czwarte polecenie to STOP. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przełącznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przełącznikowe) modułu I/O BUS 1 Przełącznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przełącznikowe) modułu I/O BUS 2  Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić. Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
---------------------------	--------------	---





## Wersja FW

Umożliwia wyświetlenie wersji zainstalowanego oprogramowania układowego i GUI.

Informacje	Wersja FW	FW x.x.xx (firmware) GUI x.x (grafika)
------------	-----------	---

## Stan urządzeń BUS

Wskazuje status wszystkich urządzeń, które mogą zostać podłączone do magistrali BUS i zarządzane przez oprogramowanie układowe będące w użyciu.

Informacje	Stan urządzeń BUS	Urządzenia	Dostępne stany urządzenia
		Fotokomórka magistralowa <n>  <n> ma zakres do 1 do 8 Selektor BUS <n>  <n> ma zakres od 1 do 7 Lampa ostrzeg. BUS <n>  <n> ma zakres od 1 do 2 Moduł I/O BUS <n>  <n> ma zakres od 1 do 2	OK Brak komunikacji Zabezpieczenie aktywne Konflikt adresu BUS

## Liczniki manewrów

Pozwala wyświetlić liczbę manewrów wykonanych przez napęd, całkowitą lub częściową (po pracach konserwacyjnych).


 Liczba manewrów to wyświetlona liczba pomnożona przez 100.

 Centrala sterująca okresowo wykonuje automatyczne zapisywanie liczby manewrów. W przypadku nagłej awarii zasilania przywracana jest ostatnia zapisana wartość liczby manewrów.

Informacje	Liczniki manewrów	Manewry całkowite Manewry wykonane od momentu zainstalowania napędu.  Manewry częściowe Manewry wykonane po ostatnim przeglądzie.
------------	-------------------	---

### Konfiguracja konserwacji

Ustawia liczbę manewrów, które napęd może wykonać przed wygenerowaniem powiadomienia o konieczności przeprowadzenia konserwacji.

 Powiadomienie jest wyświetlane na wyświetlaczu jako napis [Konieczna konserwacja] i sygnalizowane przez 3 + 3 mignięcia co godzinę przez urządzenie podłączone do 10-5.

Informacje	Konfig. konserwacji	Wyłączona (ust. domyślne) od 1 x100 do 500 x100
------------	---------------------	--


### Resetowanie ustawień konserwacji

Zeruje zliczanie liczby manewrów częściowych.

Informacje	Resetowanie ustawień konserwacji	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
------------	----------------------------------	--

### Lista błędów

Wyświetla 8 ostatnich wykrytych błędów. Lista błędów może zostać skasowana.

Informacje	Lista błędów	 Korzystać ze strzałek, aby przewijać listę. Aby skasować listę błędów, wybierz [Usuń błędy] Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
------------	--------------	--

### Wyświetl zegar

Aktywuj wyświetlanie zegara na ekranie.

Zarządzanie timerem	Wyświetl zegar	
---------------------	----------------	--

### Ustawienia zegara

Pozwala na ustawienie daty i godziny.

Zarządzanie timerem	Ustawienia zegara	Używać strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane wartości.
---------------------	-------------------	--

### Automatyczny DST

Aktywuje automatyczne ustawienie czasu letniego.

 Obowiązuje tylko w Europie Środkowej UTC+1.

Zarządzanie timerem	Automatyczny DST	Wyłączona (ust. domyślne) Włączona Przełączenie letnie: + 1h w ostatnią niedzielę marca (zmiana na czas letni). Przełączenie zimowe: -1h w ostatnią niedzielę października (przejdzie na czas zimowy).
---------------------	------------------	---

### Format godziny

Pozwala na wybór formatu wyświetlania zegara.

Zarządzanie timerem	Format godziny	24 godziny 12 godzin (AM/PM)
---------------------	----------------	---------------------------------

## Utwórz nowy timer

Pozwala na regulację czasową jednej lub kilku rodzajów dostępnych aktywacji.

 Można ustawić do 8 timerów i 16 dni specjalnych.

<b>Zarządzanie timerem</b>	<b>Utwórz nowy timer</b>	Użyć strzałek, aby wybrać żądane polecenie. Otwieranie Częściowe otwieranie Wyjście B1-B2 Przełącznik modułu BUS 1 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przełącznikowe) modułu I/O BUS 1 Przełącznik modułu BUS 2 - Aktywuje wyjście 2 (wyjście przełącznikowe) modułu I/O BUS 2 Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.  Czas rozpoczęcia Użyć strzałek, aby ustawić godzinę rozpoczęcia aktywacji funkcji. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.  Czas zakończenia Korzystać ze strzałek, aby ustawić godzinę zakończenia aktywacji funkcji. Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.  Dni tygodnia Korzystać ze strzałek, aby ustawić dni aktywacji funkcji Wybierz dni Cały tydzień Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
----------------------------	--------------------------	---

## Usuń timer

Usuwa jedno z zapisanych ustawień czasowych.

<b>Zarządzanie timerem</b>	<b>Usuń timer</b>	Korzystać ze strzałek, aby wybrać ustawienie czasowe do usunięcia. O = [Otwarcie] P = [Częściowe otwarcie] B = [Wyjście B1-B2] R = [Przełącznik modułu BUS] Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.
----------------------------	-------------------	---

## Język

Ustawienie języka wyświetlania.

<b>Język</b>	Italiano (IT) English (EN) (Ust. domyślne) Français (FR) Deutsch (DE) Español (ES) Português (PT) Русский (RU) Polski (PL) Românesc (RO) Magyar (HU) Hrvatski (HR) Український (UA) Nederlands (NL)
--------------	---

## Aktywuj hasło

Pozwala na ustawienie 4-cyfrowego hasła. Hasło będzie wymagane przy każdorazowej próbie wejścia do menu głównego.

 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło NIE zostało włączone.

<b>Hasło</b>	<b>Aktywuj hasło</b>	Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło. Powtórzyć hasło za pomocą strzałek i klawisza Enter w celu potwierdzenia.
--------------	----------------------	--

### Usuń hasło

Pozwala na usunięcie hasła dostępu do menu głównego.

 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło zostało aktywowane.

Hasło	Usuń hasło	Potwierdzasz? NIE Potwierdzasz? TAK
-------	------------	--

### Zmień hasło

Zmienia hasło zabezpieczające dostęp do menu głównego.

 Ta pozycja pojawia się tylko wtedy, gdy hasło zostało aktywowane.

Hasło	Zmień hasło	Użyć strzałek i przycisku Enter, aby wprowadzić żądane hasło. Powtórzyć hasło za pomocą strzałek i klawisza Enter w celu potwierdzenia.
-------	-------------	--

### Utrata hasła

Jeśli hasło zostanie utracone, centralę należy zresetować do wartości fabrycznych. Zobacz [Ustawienia fabryczne].

### Ustawienia fabryczne

Możliwe jest przywrócenie danych płyty elektronicznej do wartości fabrycznych poprzez wykonanie poniższych operacji.

Odłączyć zasilanie płyty sterującej.

Przytrzymując wciśnięte przyciski < > ponownie podłączyć napięcie do płyty.

Przytrzymywać dalej wciśnięte przyciski < > aż do pojawienia się na wyświetlaczu [Ustawienia fabryczne].

Wybrać [Potwierdzasz? TAK]

Nacisnąć ENTER, aby potwierdzić.

 Podczas resetu płyty elektronicznej usuwani są wszyscy zapisani użytkownicy, ustawienia czasowe, konfiguracje robocze i operacje kalibracji.

** Przy użyciu urządzenia CAME KEY należy zawsze zaktualizować firmware płyty elektronicznej do najnowszej dostępnej wersji.**



## Eksportowanie/importowanie danych

Można zapisać dane dotyczące użytkowników oraz konfiguracji systemu na karcie MEMORY ROLL.

Zapisane dane mogą zostać ponownie użyte w innej płycie sterującej tego samego rodzaju, aby skopiować tę samą konfigurację.

⚠ Przed wpięciem lub wypięciem karty MEMORY ROLL KONIECZNE jest ODŁĄCZENIE ZASILANIA SIECIOWEGO.

- 1 Wpiąć kartę MEMORY ROLL do odpowiedniego złącza na płycie elektronicznej.
- 2 Nacisnąć przycisk Enter, aby uzyskać dostęp do funkcji programowania.
- 3 Korzystać ze strzałek, aby wybrać żądaną funkcję.

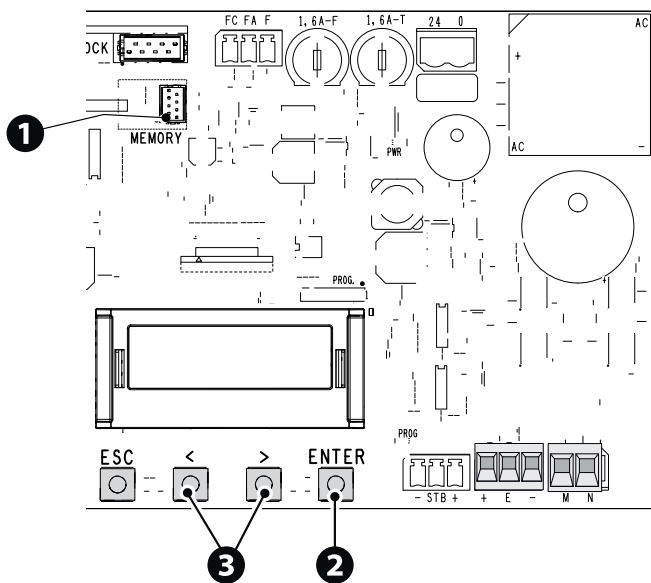
Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > Zapisywanie danych

Zapisuje w pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

Konfiguracja > Pamięć zewnętrzna > Odczyt danych

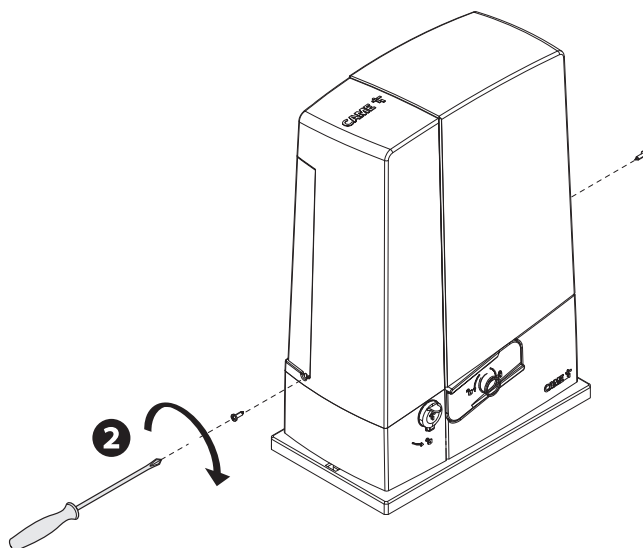
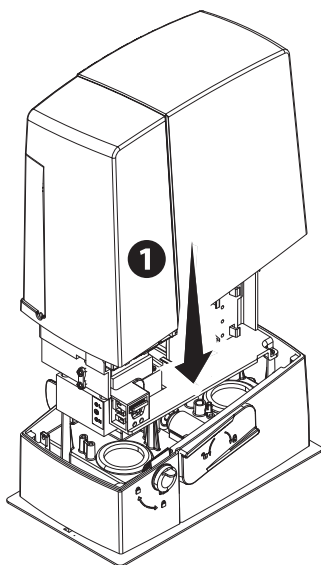
Pobiera z pamięci przenośnej (memory roll) dane dotyczące użytkowników, ustawień czasowych i konfiguracji.

📖 Po zakończeniu operacji zapisywania i ładowania danych, można usunąć kartę MEMORY ROLL.



## OPERACJE KOŃCOWE

📖 Przed zamknięciem pokrywy sprawdzić, czy wejście kabli jest uszczelnione, aby nie dopuścić do przedostawania się owadów i powstawania wilgoci.



## DZIAŁANIE W TRYBIE PAROWANYM

Jedno wspólne sterowanie dwoma połączonymi napędami.

### Połączenia elektryczne

Połączyć dwie płyty elektroniczne za pomocą kabla UTP CAT 5.

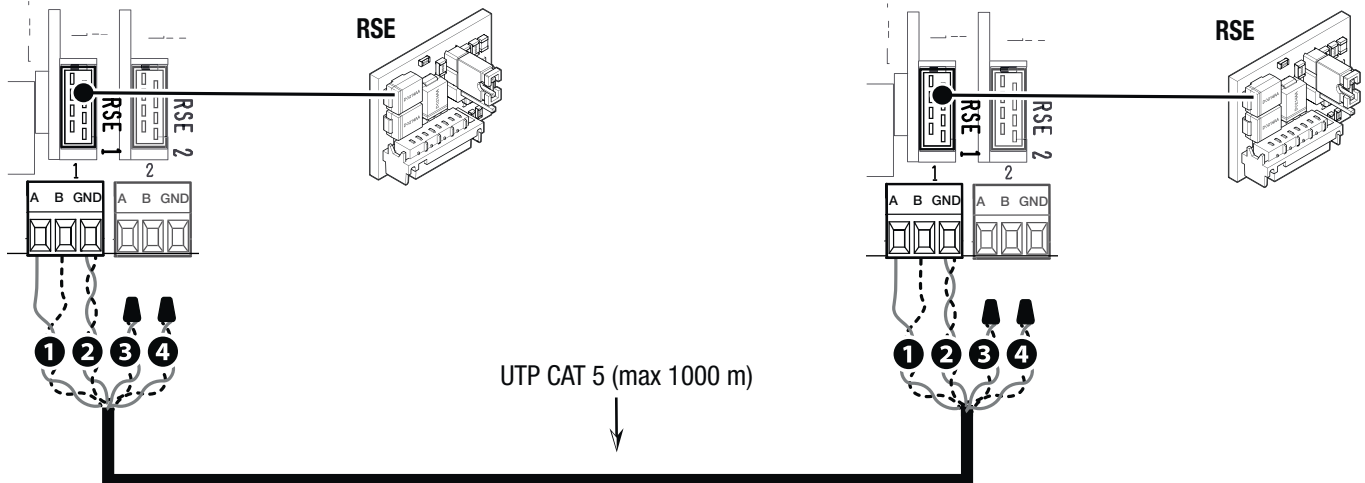
**UWAGA!** Obie płytki muszą mieć to samo oprogramowanie sprzętowe, zaktualizowane do najnowszej dostępnej wersji.

Wprowadzić kartę RSE do obu płyt elektronicznych.

Przeprowadzić połączenie elektryczne urządzeń i akcesoriów.

Urządzenia i akcesoria muszą zostać podłączone na płycie elektronicznej, która zostanie ustawiona jako MASTER.

Informacje na temat połączeń elektrycznych urządzeń i akcesoriów zawarto w rozdziale POŁĄCZENIA ELEKTRYCZNE.



### Programowanie

Wszystkie niżej opisane operacje programowania muszą być wykonywane wyłącznie na płycie elektronicznej ustawionej jako MASTER. Wybrać rodzaj instalacji [Parowany] podczas sterowanej procedury lub wykonać konfigurację portu RSE\_1 [Parowany].

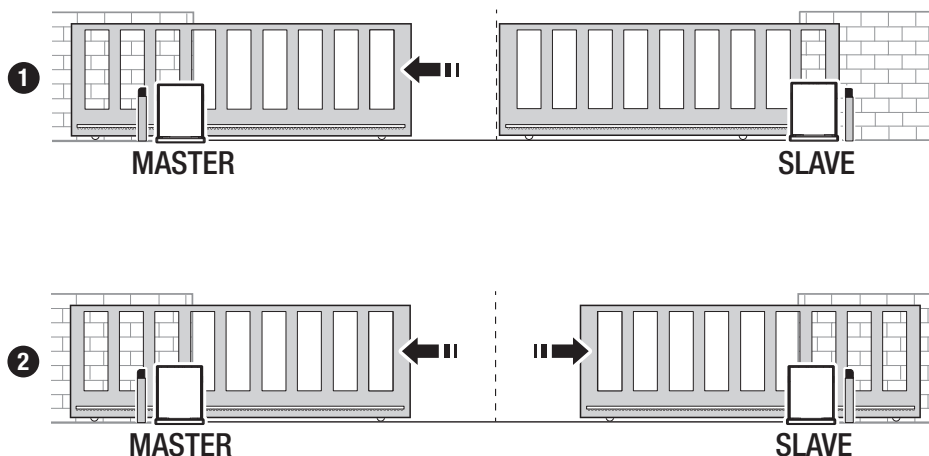
Po programowaniu napędu MASTER w [Parowany] drugi napęd zyskuje automatycznie status SLAVE.

## Zapisywanie użytkowników

Wszystkie operacje zapisywania użytkowników muszą być wykonywane wyłącznie na płycie elektronicznej ustawionej jako MASTER.

### Sposób działania

- 1 Polecenie OTWIERANIE CZĘŚCIOWE
- 2 Polecenie KROK-KROK



### LEGENDA POWIADOMIEŃ NA WYŚWIETLACZU

	Funkcja [Test uderzeniowy] jest aktywna.
	Napęd wykrył przeszkodę podczas zamykania.
	Napęd wykrył przeszkodę podczas otwierania.
	Napęd wykrył dwie przeszkody podczas zamykania. Liczba na wyświetlaczu zmienia się w zależności od liczby wykrytych przeszkód. Po osiągnięciu maksymalnej liczby odczytów, napęd zatrzyma się, a na wyświetlaczu pojawi się komunikat o błędzie.
	Napęd wykrył dwie przeszkody podczas otwierania. Liczba na wyświetlaczu zmienia się w zależności od liczby wykrytych przeszkód. Po osiągnięciu maksymalnej liczby odczytów, napęd zatrzyma się, a na wyświetlaczu pojawi się komunikat o błędzie.
	Zaprogramowano co najmniej jeden timer.
	Zaprogramowany timer jest uruchomiony. Po zaprogramowaniu timera na otwieranie lub częściowe otwieranie, każde wysłane polecenie radiowe zawsze pozwoli na otwarcie. Przewodowe elementy sterujące nadal działają normalnie.
	Zabezpieczenie przewodowe aktywne Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [CX Input] (Wejście CX) [CY input] (Wejście CY) [Wejście CZ] [Wejście CK].
r7	Zabezpieczenie R7 (listwa krawędziowa) włączone
r8	Zabezpieczenie R8 (listwa krawędziowa) włączone

<b>2r7</b>	Zabezpieczenie R7 (para listew krawędziowych) włączone
<b>2r8</b>	Zabezpieczenie R8 (para listew krawędziowych) włączone
<b>c&lt;n&gt;</b>	Zabezpieczenie fotokomórek BUS włączone  Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [Fotokomórka BUS].
<b>c23</b>	Polecenie Otwieranie aktywne dla fotokomórek BUS
<b>c24</b>	Polecenie Zamykanie aktywne dla fotokomórek BUS
<b>C0</b>	Całkowite zatrzymanie aktywne
<b>P&lt;n&gt;</b>	Zabezpieczenie RIO aktywne  Wartość <n> jest przypisana do parametru wybranego w funkcjach [RIO ED T1 - RIO ED T2] i [RIO PH T1 - RIO PH T2]
<b>Konflikt adresu BUS</b>	Wykryto konflikt ID na urządzeniach BUS.
<b>Sprawdzić urząd. BUS</b>	Jedno z urządzeń BUS, mające skonfigurowaną funkcję bezpieczeństwa, nie jest obecne.
<b>RIO nie został skonfig.</b>	Płytką RIO Conn nie jest skonfigurowana lub nie posiada żadnej konfiguracji zabezpieczeń.
<b>Konieczna kalibracja</b>	Należy przeprowadzić kalibrację skoku.
<b>Asystent</b>	Postępuj zgodnie z instrukcjami kreatora na wyświetlaczu.
<b>Konieczna konserwacja</b>	Należy przeprowadzić konserwację (włączenie enkodera i przekroczenie liczby manewrów do konserwacji).
<b>OP</b>	Przejście całkowicie otwarte
<b>CL</b>	Przejście całkowicie zamknięte

## KOMUNIKATY BŁĘDU

E2	Błąd wzorcowania
E3	Błąd sygnału enkodera nie został wykryty
E4	Błąd - nieudany test serwisowy
E6	Błąd uszkodzenie silnika
E7	Błąd czasu pracy
E8	Błąd - drzwiczki wysprzęglania otwarte
E9	Wykryta przeszkoda podczas zamykania
E10	Wykryta przeszkoda podczas otwierania
E11	Przekroczono maksymalną liczbę wykrytych kolejno przeszkód
E12	Brak zasilania sieciowego
E14	Błąd komunikacji szeregowej
E15	Błąd – pilot niekompatybilny
E16	Błąd otwarte drzwiczki silnik SLAVE
E17	Błąd komunikacji systemu bezprzewodowego
E18	Błąd – system bezprzewodowy nieskonfigurowany
E22	Błąd aktualizacji oprogramowania
E24	Błąd komunikacji z urządzeniami magistrali BUS <b>Podczas manewru:</b> błąd komunikacji lub usterka urządzenia zabezpieczającego BUS
E25	Błąd ustawienia adresu na urządzeniach BUS
E27	Błąd komunikacji z silnikiem


**MCBF**

Modele	BXV04AGE	BXV06AGE	BXV10AGE	BXV04AGM	BXV06AGM	BXV10AGM
Długość - Waga	14 m - 400 kg	18 m - 600 kg	20 m - 1000 kg	14 m - 400 kg	18 m - 600 kg	20 m - 1000 kg
Cykle	150000	150000	150000	150000	150000	150000
Montaż w strefie wietrznej (%)	-15 %	-15 %	-15 %	-15 %	-15 %	-15 %
Skrzydło pełne (%)	- %	- %	- %	- %	- %	- %
Skrzydło pełne instalowane w strefie wietrznej (%)	- %	- %	- %	- %	- %	- %


 Procenty wskazują wartość, o jaką należy zmniejszyć liczbę cykli w zależności od rodzaju i liczby zainstalowanych akcesoriów.

 Przed wykonaniem jakiegokolwiek czynności związanej z czyszczeniem lub wymianą części należy odłączyć zasilanie od urządzenia.

 Niniejszy dokument dostarcza instalatorowi niezbędnych wskazówek dotyczących obowiązkowych kontroli w czasie wykonywania prac konserwacyjnych.

 Jeżeli urządzenie nie jest używane przez dłuższy okres, na przykład w przypadku instalacji w miejscach odwiedzanych sezonowo, należy odłączyć zasilanie, a po jego przywróceniu, sprawdzić, czy urządzenie działa prawidłowo.

 Aby uzyskać informacje dotyczące instalacji i regulacji, należy zapoznać się z instrukcją instalacji produktu.

 Aby uzyskać informacje dotyczące wyboru produktu i akcesoriów, należy zapoznać się z katalogiem produktów.

 Co 10 000 cykli lub co 6 miesięcy eksploatacji należy obowiązkowo przeprowadzić prace konserwacyjne podane poniżej.

Przeprowadzić ogólny przegląd i dokładnie dokręcić elementy łącznikowe.

Nasmarować wszystkie ruchome części mechaniczne.

Sprawdzić prawidłowe działanie urządzeń sygnalizacyjnych i zabezpieczających.

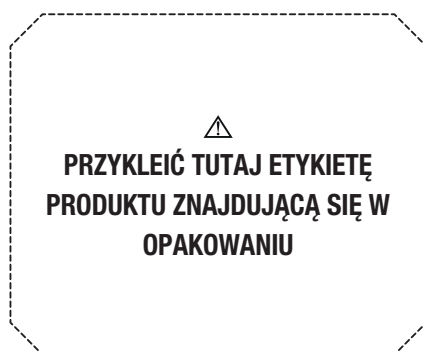
Sprawdzić stan zużycia ruchomych części mechanicznych i sprawdzić, czy pracują prawidłowo.

Sprawdzić skuteczność działania urządzenia wysprężającego, wykonując manewr przy swobodnie poruszającym się skrzydle. Ruch skrzydła nie może napotykać przeszkód.

Sprawdzić stan przewodów elektrycznych oraz ich połączeń.

Sprawdzić i wyczyścić prowadnicę przesuwu i zębatkę.





**CAME** 

**CAME.COM**

**CAME S.P.A.**

Via Martiri Della Libertà, 15  
31030 Dosson di Casier  
Treviso – Włochy  
Tel. (+39) 0422 4940  
Faks (+39) 0422 4941